

клад, $X = 21,376(1 \pm 0,0002)$ або $X = 21,376(1 \pm 0,02\%)$.

Приклад. Скільки вірних значущих цифр має дане число x , якщо:

- а) $x = 274,58190$ і $\Delta_x^* = 0,008$; б) $x = 48,3882401$ і $\Delta_x^* = 4 \cdot 10^{-5}$;
в) $x = 0,009317243$ і $\Delta_x^* = 0,0007$; г) $x = 213,8494(1 \pm 0,000008)$.

□ а) Маємо $0,5 \cdot 10^{-2} < \Delta_x^* = 0,8 \cdot 10^{-2} \leq 0,5 \cdot 10^{-1}$. Отже, у числа x вірними є чотири значущі цифри 2,7,4,5, а цифри 8,1,9,0 – сумнівні.

б) Оскільки $0,5 \cdot 10^{-7} < \Delta_x^* = 0,4 \cdot 10^{-4} \leq 0,5 \cdot 10^{-4}$, то x має вірні чотири значущі цифри після коми, тобто вірними будуть шість значущих цифр 4,8,3,8,8,2, а цифри 4,0,1 – сумнівні.

в) Маємо $0,5 \cdot 10^{-3} < \Delta_x^* = 0,7 \cdot 10^{-3} \leq 0,5 \cdot 10^{-2}$. Отже, у числа x немає ні однієї вірної значущої цифри, всі вони сумнівні.

Гранична відносна похибка $\delta_x^* = 0,000008$, тоді гранична абсолютна похибка $\Delta_x^* = |x| \delta_x^* = 213,8494 \cdot 0,000008 = 0,0017$. Оскільки $0,5 \cdot 10^{-3} < \Delta_x^* = 0,17 \cdot 10^{-2} \leq 0,5 \cdot 10^{-2}$, то x має п'ять вірних значущих цифр 2,1,3,8,4, а цифри 9,4 – сумнівні. ■

2.1.2. Похибки округлення

Заокруглюванням називається заміна числа наближеним числом з меншою кількістю значущих цифр. При цьому виникає **похибка округлення**. Щоб вона була мінімальною, треба застосовувати наступне правило симетричного заокруглювання:

якщо цифра старшого розряду, що відкидається, менше 5, то попередня до нього цифра не змінюється;

якщо цифра старшого розряду, що відкидається, дорівнює або більше 5, то попередня до нього цифра збільшується на 1.

При використанні цього правила **абсолютна похибка округлення** $\Delta_{x_{окр}}$ числа

$$x = \alpha_1 \cdot 10^m + \alpha_2 \cdot 10^{m-1} + \alpha_3 \cdot 10^{m-2} + \dots + \alpha_n \cdot 10^{m-n+1} + \dots$$

до p значущих цифр не перевищує половини одиниці розряду останньої залишеної цифри α_p , тобто за *граничну абсолютну похибку округлення* $\Delta_{x_{окр}}^*$ можна взяти $\Delta_{x_{окр}}^* = 0,5 \cdot 10^{m-p+1}$.

Під час заокруглювання наближеного числа x_1 отримуємо нове наближене число x_2 , абсолютна похибка Δ_{x_2} якого визначається за формулою: $\Delta_{x_2} = \Delta_{x_1} + \Delta_{x_2_{окр}}$, де Δ_{x_1} – абсолютна похибка числа x_1 ; $\Delta_{x_2_{окр}} = |x_1 - x_2|$ – абсолютна похибка округлення числа x_2 .

Аналогічною формулою зв'язані граничні значення цих похибок: $\Delta_{x_2}^* = \Delta_{x_1}^* + \Delta_{x_2_{окр}}^*$.

Приклад 1. Нехай задані числа

$$\text{а) } x_1 = 617,349571021 \quad \text{і} \quad \text{б) } x_1 = 7531,9532657.$$

Заокруглити ці числа, відкидаючи t ($t = 1, 2, 3, \dots, 10$) останні цифри.

□ Відповідно дістанемо:

$$t = 1: \text{ а) } x_2 = 617,34957102 \quad \text{і} \quad \text{б) } x_2 = 7531,953266;$$

$$t = 2: \text{ а) } x_2 = 617,3495710 \quad \text{і} \quad \text{б) } x_2 = 7531,95327;$$

$$t = 3: \text{ а) } x_2 = 617,349571 \quad \text{і} \quad \text{б) } x_2 = 7531,9533;$$

$$t = 4: \text{ а) } x_2 = 617,34957 \quad \text{і} \quad \text{б) } x_2 = 7531,953;$$

$$t = 5: \text{ а) } x_2 = 617,3496 \quad \text{і} \quad \text{б) } x_2 = 7531,95;$$

$$t = 6: \text{ а) } x_2 = 617,3540 \quad \text{і} \quad \text{б) } x_2 = 7532,0; \quad t = 7: \text{ а) } x_2 = 617,35$$

$$\text{і} \quad \text{б) } x_2 = 7532; \quad t = 8: \text{ а) } x_2 = 617 \quad \text{і} \quad \text{б) } x_2 = 753 \cdot 10^1;$$

$$t = 9: \text{ а) } x_2 = 62 \cdot 10^1 \quad \text{і} \quad \text{б) } x_2 = 75 \cdot 10^2;$$

$$t = 10: \text{ а) } x_2 = 6 \cdot 10^2 \quad \text{і} \quad \text{б) } x_2 = 8 \cdot 10^3. \quad \blacksquare$$

Приклад 2. Округлити сумнівні цифри даного числа x_1 і знайти абсолютну Δ_{x_2} і відносну δ_{x_2} похибки результату x_2 :

а) $x_1 = 538,369 \pm 0,00082$; б) $x_1 = 274,563(1 \pm 0,000013)$.

а) $x_1 = 34,124 \pm 0,021$; б) $x_1 = 91,735(1 \pm 0,0000082)$.

□ а) Наближене число x_1 має п'ять вірних цифр: 5, 3, 8, 3, 6, тому що $0,0005 < \Delta_{x_1} = 0,00082 \leq 0,005$. Використовуючи правило заокруглювання, знайдемо наближене значення x_2 , зберігаючи вірні десяткові знаки: $x_2 = 538,37$. Обчислимо похибку округлення $\Delta_{x_2 \text{ окр}}$, абсолютну Δ_{x_2} і відносну δ_{x_2} похибки числа x_2 :

$$\Delta_{x_2 \text{ окр}} = |x_1 - x_2| = |538,369 - 538,37| = 0,001;$$

$$\Delta_{x_2} = \Delta_{x_1} + \Delta_{x_2 \text{ окр}} = 0,00082 + 0,001 = 0,0018;$$

$$\delta_{x_2} = \Delta_{x_2} / |x_2| = 0,0018 / |538,37| = 0,0000033.$$

Оскільки $0,0005 < \Delta_{x_2} = 0,0018 \leq 0,005$, то всі значущі цифри числа x_2 вірні. Отже, $X = 538,37 \pm 0,0018$.

б) Оскільки відносна похибка $\delta_{x_1} = 0,000013$, то абсолютна похибка $\Delta_{x_1} = |x_1| \delta_{x_1} = 274,563 \cdot 0,000013 = 0,0036$. Значить, число $x_1 = 274,563$ має п'ять вірних значущих цифр: 2, 7, 4, 5, 6, тому що $0,5 \cdot 10^{-3} < \Delta_{x_1} = 0,0036 \leq 0,5 \cdot 10^{-2}$. Знайдемо наближене значення x_2 з п'ятьма десятковими знаками, використовуючи правило заокруглювання: $x_2 = 274,56$. Обчислимо похибку округлення $\Delta_{x_2 \text{ окр}}$, абсолютну Δ_{x_2} і відносну δ_{x_2} похибки числа x_2 :

$$\Delta_{x_2 \text{ окр}} = |x_1 - x_2| = |274,563 - 274,56| = 0,003;$$

$$\Delta_{x_2} = \Delta_{x_1} + \Delta_{x_2 \text{ окр}} = 0,0036 + 0,003 = 0,0066;$$

$$\delta_{x_2} = \Delta_{x_2} / |x_2| = 0,0066 / |274,56| = 0,24 \cdot 10^{-4}.$$

Оскільки $0,5 \cdot 10^{-2} < \Delta_{x_2} = 0,0066 \leq 0,5 \cdot 10^{-1}$, то вірними значущими цифрами числа x_2 є тільки перші чотири 2, 7, 4, 5, а остання цифра 6 – сумнівна. Отже, $x_2 = 274,56 \pm 0,0066$. ■

2.1.3. Похибка функції. Похибки арифметичних операцій

За наближене значення функції $Y = f(X)$ можна взяти $y = f(x)$. При цьому абсолютну похибку Δ_y можна розглядати як модуль її приросту, викликаного приростом аргументу $\pm \Delta_x$. З достатньою точністю можна використовувати **лінійні оцінки**:

$$\Delta_y = |f'(x)| \cdot \Delta_x \quad \text{і} \quad \Delta_y^* = |f'(x)| \cdot \Delta_x^*$$

Ці формули безпосередньо узагальнюються на випадок функції n змінних $y = f(x_1, x_2, \dots, x_n)$:

$$\Delta_y = \sum_{i=1}^n \left| \frac{\partial f(x_1, x_2, \dots, x_n)}{\partial x_i} \right| \cdot \Delta_{x_i}; \quad \Delta_y^* = \sum_{i=1}^n \left| \frac{\partial f(x_1, x_2, \dots, x_n)}{\partial x_i} \right| \cdot \Delta_{x_i}^*$$

На основі одержаного наближеного значення функції та лінійної оцінки її абсолютної похибки дістанемо лінійні оцінки відносної похибки δ_y та її граничного значення δ_y^* .

а) У випадку функції однієї змінної $y = f(x)$:

$$\delta_y = \left| x \frac{d \ln f(x)}{dx} \right| \delta_x \quad \text{і} \quad \delta_y^* = \left| x \frac{d \ln f(x)}{dx} \right| \delta_x^*$$

б) У випадку функції n змінних $y = f(x_1, x_2, \dots, x_n)$:

$$\delta_y = \sum_{i=1}^n \left| x_i \frac{\partial \ln f(x_1, x_2, \dots, x_n)}{\partial x_i} \right| \delta_{x_i}$$

$$\text{і} \quad \delta_y^* = \sum_{i=1}^n \left| x_i \frac{\partial \ln f(x_1, x_2, \dots, x_n)}{\partial x_i} \right| \delta_{x_i}^*$$

Використовуючи одержані формули, можна визначити лінійні оцінки похибок результатів арифметичних операцій як окремих випадків функції двох змінних.

а) Похибка суми. Нехай $y = f(x_1, x_2) = x_1 + x_2$. Оскільки $\partial f(x_1, x_2)/\partial x_i = 1$ і $\partial \ln f(x_1, x_2)/\partial x_i = 1/(x_1 + x_2)$, $i = 1, 2$, то дістанемо

$$\Delta_y = \Delta_{x_1} + \Delta_{x_2} \quad \text{і} \quad \delta_y = \left| \frac{x_1}{x_1 + x_2} \right| \delta_{x_1} + \left| \frac{x_2}{x_1 + x_2} \right| \delta_{x_2} .$$

Абсолютна похибка суми дорівнює сумі абсолютних похибок доданків.

Аналогічно знаходяться похибки для інших результатів арифметичних операцій.

б) Похибка різниці. $y = f(x_1, x_2) = x_1 - x_2$.

$$\Delta_y = \Delta_{x_1} + \Delta_{x_2} \quad \text{і} \quad \delta_y = \left| \frac{x_1}{x_1 - x_2} \right| \delta_{x_1} + \left| \frac{x_2}{x_1 - x_2} \right| \delta_{x_2} .$$

Абсолютна похибка різниці дорівнює сумі абсолютних похибок зменшуваного і від'ємника.

в) Похибка добутку. $y = f(x_1, x_2) = x_1 \cdot x_2$.

$$\Delta_y = |x_2| \Delta_{x_1} + |x_1| \Delta_{x_2} \quad \text{і} \quad \delta_y = \delta_{x_1} + \delta_{x_2} .$$

Відносна похибка добутку дорівнює сумі відносних похибок співмножників.

г) Похибка частки. $y = f(x_1, x_2) = x_1/x_2$.

$$\Delta_y = \frac{|x_2| \Delta_{x_1} + |x_1| \Delta_{x_2}}{(x_2)^2} \quad \text{і} \quad \delta_y = \delta_{x_1} + \delta_{x_2} .$$

Відносна похибка частки дорівнює сумі відносних похибок діленого і дільника.

Правила підрахунку цифр:

1) При знаходженні суми й різниці наближених чисел у результаті слід зберігати стільки десяткових знаків, скільки їх має компонент операції з найменшим числом десяткових знаків.

2) При знаходженні добутку й частки наближених чисел у результаті слід зберігати стільки значущих цифр, скільки їх має компонент операції з найменшим числом значущих цифр.

Приклад 1. Знайти абсолютну Δ_u і відносну δ_u похибки обчислення значення функції $u = x^3 z / y^2$, якщо $x = 0,43 \pm 0,005$, $y = 3,17 \pm 0,01$, $z = 2,36 \pm 0,008$.

□ За формулою для лінійної оцінки абсолютної похибки результату отримаємо:

$$\begin{aligned} \Delta_u &= \left| \frac{\partial u(x, y, z)}{\partial x} \right| \Delta_x + \left| \frac{\partial u(x, y, z)}{\partial y} \right| \Delta_y + \left| \frac{\partial u(x, y, z)}{\partial z} \right| \Delta_z = \\ &= \left| \frac{3x^2 z}{y^2} \right| \Delta_x + \left| \frac{2x^3 z}{y^3} \right| \Delta_y + \left| \frac{x^3}{y^2} \right| \Delta_z = \frac{3 \cdot 0,43^2 \cdot 2,36}{3,17^2} \cdot 0,005 + \\ &+ \frac{2 \cdot 0,43^3 \cdot 2,36}{3,17^3} \cdot 0,01 + \frac{0,43^3}{3,17^2} \cdot 0,008 = 0,0006514 + \\ &+ 0,000118 + 0,0000633 = 0,00083 = 0,83 \cdot 10^{-3}. \end{aligned}$$

Знайдемо наближене значення функції:

$$u = 0,43^3 \cdot 2,36 / 3,17^2 = 0,0187 = 0,019.$$

Тоді $\delta_u = \Delta_u / u = 0,83 \cdot 10^{-3} / 0,0187 = 0,044$. ■

Приклад 2. Твірна l та радіус основи R конуса виміряні з точністю до 0,03%. Яка відносна похибка при обчисленні бокової поверхні S конуса, якщо взято $\pi = 3,142$?

□ $S = \pi R l$. Для числа π більш точне значення $\pi = 3,14159265$. Тоді $\Delta_\pi = |3,14159265 - 3,142| = 0,41 \cdot 10^{-3}$, а $\delta_\pi = 0,16 \cdot 10^{-2} / 3,14 = 0,13 \cdot 10^{-3} = 0,013\%$. За формулою відносної похибки добутку дістанемо:

$$\delta_S = \delta_\pi + \delta_R + \delta_h = 0,013\% + 0,03\% + 0,03\% = 0,07\%. \quad \blacksquare$$

2.2. Чисельні методи знаходження дійсних коренів скінченних рівнянь

Рівнянням з однією змінною x називається рівність

$$\boxed{f(x) = 0},$$

яка справджується при певних значеннях x , що називаються **коренями** рівняння. Вважають, що корінь x^* має кратність k , якщо

$$f(x^*) = f'(x^*) = f''(x^*) = \dots = f^{(k-1)}(x^*) = 0, \text{ але } f^{(k)}(x^*) \neq 0.$$

Розв'язування рівняння полягає в знаходженні його коренів.

2.2.1. Дослідження рівняння і відокремлення коренів

Наближене обчислення кожного з дійсних коренів складається з наступних етапів:

а) дослідження кількості й розташування коренів на числовій прямій, з'ясування їх кратності; виділення області пошуку D коренів, яка відповідає умовам поставленої задачі;

б) **відокремлення (ізоляція, локалізація)** кореня x^* , тобто знаходження як можна меншого відрізка $[a; b]$ з області пошуку D , в межах якого лежить один і тільки один цей корінь, і вибір його початкового наближення x_0 ;

в) **уточнення** значення кореня x^* , тобто обчислення його з необхідною точністю.

Найчастіше відокремлення коренів здійснюється аналітичним чи графічним способами.

При **аналітичному способі** формують таблицю, в яку заносять послідовно розміщені на осі Ox точки x_i , $i = 1, 2, \dots$ з досить малим кроком $\Delta x_i = x_{i+1} - x_i$ і обчислені в них значення $f(x_i)$ лівої частини рівняння $f(x) = 0$. Потім у таблиці вибирають ті пари сусідніх значень аргументу x_i і x_{i+1} , між якими функція $f(x)$ змінює знак.

При **графічному способі** будують графік функції $y = f(x)$ і приблизно виявляють ділянки його перетину з віссю Ox . Або, пе-

ретворивши вхідне рівняння $f(x) = 0$ до вигляду $f_1(x) = f_2(x)$, будують графіки двох функцій $y = f_1(x)$ та $y = f_2(x)$ і приблизно визначають проміжки, яким належать абсциси їх точок перетину між собою.

Приклад 1. Графічно знайти проміжки ізоляції коренів рівняння $e^x(2 - x^2) - 1 = 0$.

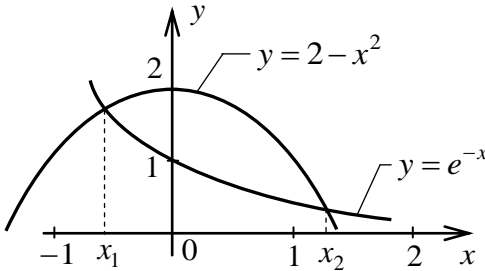


Рис. 26

□ Область допустимих значень є промінь $(-\infty; +\infty)$. Подамо рівняння у вигляді $2 - x^2 = e^{-x}$. Тоді корені можуть бути знайдені як абсциси точок перетину параболи $y = 2 - x^2$ і експоненти $y = e^{-x}$. Побудуємо ці графіки (рис. 26) і за ними

значимо кількість коренів та інтервали їх ізоляції.

З рис. 26 видно, що коренів два: x_1 знаходиться на відрізку $[-1; 0]$, а x_2 – на відрізку $[1; 2]$.

Якщо взяти по осі Ox менший крок, то і проміжок локалізації можна знайти точніше. ■

Приклад 2. Для рівняння $x^3 - 2x^2 - x + 2 - 1,5 e^{-x} = 0$ знайти інтервали ізоляції його коренів, що лежать на проміжку $[-2; 3]$, аналітичним способом, а потім проконтролювати результат графічним методом.

□ Побудуємо таблицю значень функції $y = f(x)$, де

$$f(x) = x^3 - 2x^2 - x + 2 - 1,5 e^{-x}.$$

x	- 2	- 1,5	- 1	- 0,5	0
y	- 23,1	- 11,1	- 4,1	- 0,6	0,5

x	0,5	1	1,5	2	2,5	3
y	0,2	- 0,6	- 1,0	- 0,2	2,5	7,9

З таблиці значень видно, що відрізьку $[-2;3]$ функція $y = f(x)$ тричі змінює знак, тому можна припустити, що рівняння має три корені, проміжки локалізації яких $[-0,5;0]$, $[0,5;1]$ і $[2;2,5]$.

Для контролю розв'яжемо задачу графічно. Подамо рівняння у вигляді $x^3 - 2x^2 - x + 2 = 1,5 e^{-x}$ і побудуємо графіки лівої $y = x^3 - 2x^2 - x + 2$ та правої $y = 1,5 e^{-x}$ частин (рис. 27). Перетин графіків на рис. 27 показує, що коренів три і вони розміщені на відрізках $[-0,5;0]$, $[0,5;1]$ і $[2;2,5]$. ■

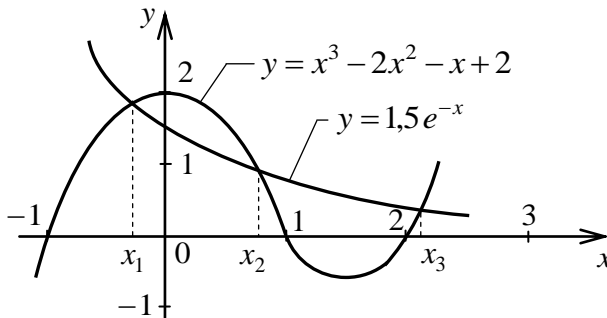


Рис. 27

2.2.2. Методи уточнення наближених значень коренів. Метод поділу навпіл. Метод простих ітерацій. Метод Ньютона

На етапі уточнення кореня x^* рівняння $f(x) = 0$ обчислюють його наближене значення з заданою точністю.

Для цього використовують різні ітераційні методи (методи послідовних наближень), суть яких полягає у послідовному обчисленні, виходячи з початкового наближення x_0 , за однією й тією ж схемою (за допомогою відповідного рекурентного співвідношення

$$x_k = \Phi_k(x_0, x_1, \dots, x_{k-1}), \quad k = 1, 2, \dots$$

значень $x_1, x_2, \dots, x_k, \dots$, що наближаються до кореня x^* :

$\lim_{k \rightarrow \infty} x_k = x^*$ (це забезпечується вибором φ_k).

Критеріями закінчення ітераційного процесу служать:

а) досягнення заданої точності за аргументом: $|x_k - x^*| < \delta$, де $\delta > 0$ – задана гранична абсолютна похибка знаходження наближеного значення x_k кореня x^* ;

б) досягнення заданої точності за функцією: $|f(x_k)| < \varepsilon$, де $\varepsilon > 0$ – задана гранична абсолютна похибка знаходження наближеного нульового значення $f(x_k)$ функції $f(x)$;

в) досягнення заданого максимально допустимого числа ітерацій k_{\max} : $k = k_{\max}$.

Далі наведемо розрахункові схеми деяких найпоширеніших ітераційних методів уточнення наближеного значення кореня:

а) **Метод дихотомії (бісекції, поділу навпіл):**

$$x_k = (a_{k-1} + b_{k-1})/2; \quad f(a_{k-1}) f(b_{k-1}) < 0, \quad k = 1, 2, \dots,$$

де x_k – наближення до шуканого кореня x^* ; $[a_{k-1}; b_{k-1}]$ – попередній проміжок ізоляції кореня. Якщо $f(x_k) = 0$, то покласти $x^* = x_k$ і закінчити обчислення. Якщо $f(x_k) \cdot f(a_{k-1}) > 0$, то покласти $a_k = x_k$; $b_k = b_{k-1}$, інакше – $a_k = a_{k-1}$; $b_k = x_k$. Далі присвоїти $k := k + 1$ і продовжити обчислення.

б) **Модифікований метод простих ітерацій:**

$$x_k = x_{k-1} + \alpha f(x_{k-1}), \quad k = 1, 2, \dots,$$

де α – параметр, значення якого підбирається експериментально так, щоб справджувалася умова збіжності $|1 + \alpha f'(x)| < 1$ (звичайно, з діапазону $|\alpha| = 0,1 \div 1$). За початкове наближення кореня x_0 можна прийняти довільне значення x з проміжку ізоляції $[a_0; b_0]$ (зокрема, за x_0 можна взяти середину $(a_0 + b_0)/2$ проміжку локалізації $[a_0; b_0]$ або один з його кінців a_0 чи b_0).

в) **Модифікований метод Ньютона (дотичних або лінеари-**

зації): $x_k = x_{k-1} - \alpha f(x_{k-1}) / f'(x_{k-1}), k = 1, 2, \dots,$

де α – параметр, значення якого підбирається експериментально (звичайно, з діапазону $\alpha = 0,1 \div 1$). За початкове наближення кореня x_0 прийняти довільне значення x з проміжку ізоляції $[a_0; b_0]$, для якого виконується умова $f(x_0) \cdot f''(x_0) > 0$ (зокрема, за x_0 можна прийняти один з кінців відрізка локалізації $[a_0; b_0]$, де додержується вказана умова).

Приклад. Дано рівняння $f(x) = 0$. Виконати наступне:

1. Подати задане рівняння у вигляді $f_1(x) = f_2(x)$. Знайти найменший за модулем дійсний корінь x^* рівняння наближено графічно як абсцису x_g найближчої до осі Oy точки перетину графіків $y = f_1(x)$, $y = f_2(x)$ і вказати проміжок ізоляції $[a_0; b_0]$ цього кореня, де $f(a_0) \cdot f(b_0) < 0$.

2. Уточнити найменший за модулем корінь рівняння $f(x) = 0$ вказаним далі методом. Задано точність (за аргументом) δ обчислення кореня: $|x_k - x_{k-1}| < \delta$. Задано точність (за функцією) ε обчислення кореня: $|f(x_k)| < \varepsilon$. Виконати k_{\max} ітерацій. Знайти наближене значення $x_{k_{\max}}$ цього кореня та досягнуті характеристики його точності $\delta_{k_{\max}} = |x_{k_{\max}} - x_{k_{\max}-1}|$ і $\varepsilon_{k_{\max}} = |f(x_{k_{\max}})|$. Якщо обидві задані характеристики точності δ і ε досягнуті, то вказати найменшу достатню для цього кількість ітерацій $k_{\text{ост}}$.

а) Методом поділу навпіл. б) Модифікованим методом простих ітерацій. в) Модифікованим методом Ньютона.

$$f(x) = 2 - 0,5x^3 - \ln(1 + x^2); \delta = 0,01; \varepsilon = 0,01; k_{\max} = 10.$$

Вказівки. 1. Усі проміжні обчислення проводити з точністю не менше шести десяткових знаків після коми. 2. Проміжок локалізації $[a_0; b_0]$ шуканого кореня x^* визначити так, що його кінці a_0 і b_0 – цілі числа, причому $b_0 - a_0 = 1$ і $f(a_0) f(b_0) < 0$. 3. У модифіка-

ціях методу простих ітерацій і методу Ньютона за значення параметра спочатку взяти відповідно $\alpha = -\text{sgn}(f(b_0) - f(a_0))$ і $\alpha = 1$, де $\text{sgn } x = \{-1 \text{ при } x < 0, 0 \text{ при } x = 0, 1 \text{ при } x > 0\}$. Якщо при цьому ітераційний процес розбігається, то способом проб, послідовно зменшуючи за модулем значення α з кроком $\Delta\alpha = 0,1$, знайти достатнє для збіжності відмінне від нуля значення параметра α .

□ 1. Подамо дане рівняння у вигляді $2 - 0,5x^3 = \ln(1 + x^2)$. Дослідимо перетин графіків $y = 2 - 0,5x^3$ і $y = \ln(1 + x^2)$ (рис. 28). У результаті одержимо, що найменший за модулем дійсний корінь x^* (у даному випадку він єдиний) лежить на відрізку $[1; 2]$.

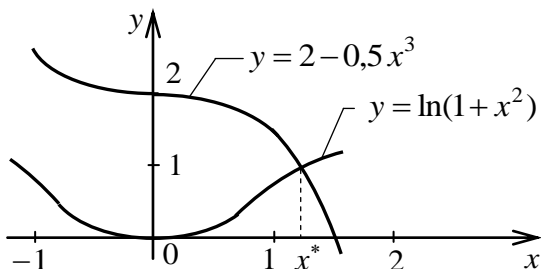


Рис. 28

Судячи з графіків, за наближене значення цього кореня можна прийняти $x_g = 1,2$. На кінцях відрізка $f(1) = 0,806853 > 0$ і $f(2) = -3,609438 < 0$.

2. Уточнимо найменший за модулем корінь рівняння.

а) Метод поділу навпіл. Результати обчислень наведені у наступній таблиці. Наближене значення кореня $x_{k_{\max}} = 1,27$.

Досягнуті характеристики його точності

$$\delta_{k_{\max}} = 0,98 \cdot 10^{-3} < \delta = 0,01 \quad \text{і} \quad \varepsilon_{k_{\max}} = 0,34 \cdot 10^{-3} < \varepsilon = 0,01.$$

Достатня для досягнення заданих характеристик точності $\delta = 0,01$ і $\varepsilon = 0,01$ кількість ітерацій $k_{\text{дост}} = 7$.

k	0	1	2	3
x_k		1,500000	1,250000	1,375000
$f(x_k)$		-0,866155	0,082454	-0,361277
$\delta_k = x_k - x_{k-1} $			0,250000	0,125000
a_k	1,000000	1,000000	1,250000	1,250000
b_k	2,000000	1,500000	1,500000	1,375000
$f(a_k)$	0,806853	0,806853	0,082454	0,082454
$f(b_k)$	-3,609438	-0,866155	-0,866155	-0,361277

k	4	5	6	7
x_k	1,312500	1,281250	1,265625	1,273438
$f(x_k)$	-0,132101	-0,023036	0,030151	0,003668
$\delta_k = x_k - x_{k-1} $	0,062500	0,031250	0,015625	0,007813
a_k	1,250000	1,250000	1,265625	1,273438
b_k	1,312500	1,281250	1,281250	1,281250
$f(a_k)$	0,082454	0,082454	0,030151	0,003668
$f(b_k)$	-0,132101	-0,023036	-0,023036	-0,023036

k	8	9	10
x_k	1,277344	1,275391	1,274414
$f(x_k)$	-0,009656	-0,002987	0,000342
$\delta_k = x_k - x_{k-1} $	0,003906	0,001953	0,000977
a_k	1,273438	1,273438	1,274414
b_k	1,277344	1,275391	1,275391
$f(a_k)$	0,003668	0,003668	0,000342
$f(b_k)$	-0,009656	-0,002987	-0,002987

б) Модифікований метод простих ітерацій. За початкове наближення кореня взято $x_0 = (a_0 + b_0)/2 = 1,5$. За початкове значення параметра прийнято $\alpha = -\text{sgn}(f(b_0) - f(a_0)) = 1$. Способом підбору знайдено достатнє для збіжності значення параметра $\alpha = 0,4$. Результати обчислень наведені у наступній таблиці, де $\varphi(x) = x + \alpha f(x)$. Наближене значення кореня $x_{k_{\max}} = 1,27$. Досягнуті характеристики його точності $\delta_{k_{\max}} = 0,40 \cdot 10^{-4} < \delta = 0,01$ і $\varepsilon_{k_{\max}} = 0,36 \cdot 10^{-4} < \varepsilon = 0,01$. Достатня для досягнення заданих характеристик точності $\delta = 0,01$ і $\varepsilon = 0,01$ кількість ітерацій $k_{\text{дост}} = 5$.

k	0	1	2	3
x_k	1,500000	1,153538	1,308088	1,261495
$f(x_k)$	-0,866155	0,386375	-0,116484	0,044062
$\varphi(x_k)$	1,153538	1,308088	1,261495	1,279120
$\delta_k = x_k - x_{k-1} $		0,346462	0,154550	0,046593

k	4	5	6	7
x_k	1,279120	1,272827	1,275125	1,274292
$f(x_k)$	-0,015732	0,005746	-0,002082	0,000757
$\varphi(x_k)$	1,272827	1,275125	1,274292	1,274595
$\delta_k = x_k - x_{k-1} $	0,017625	0,006293	0,002299	0,000833

k	8	9	10
x_k	1,274595	1,274485	1,274525
$f(x_k)$	-0,000275	0,000100	-0,000036
$\varphi(x_k)$	1,274485	1,274525	1,274511
$\delta_k = x_k - x_{k-1} $	0,000303	0,000110	0,000040

в) Модифікований метод Ньютона. На відрізку локалізації [1;2] справджується нерівність $f'(x) = -1,5x^2 - 2x/(1+x^2) < 0$, тобто похідна $f'(x)$ зберігає знак. Тому на цьому проміжку функція $f(x)$ монотонна (спадна) і рівняння має єдиний корінь. Друга похідна $f''(x) = -3x - 2(1-x^2)/(1+x^2)^2$. Оскільки виконується умова $f(1,5)f''(1,5) > 0$, то взято $x_0 = 1,5$. За початкове значення параметра прийнято $\alpha = 1$, яке не змінюється, оскільки забезпечує збіжність ітераційного процесу. Результати обчислень наведені у наступній таблиці.

k	0	1	2	3
x_k	1,500000	1,298478	1,274817	1,274515
$f(x_k)$	-0,866155	-0,082718	-0,001031	0,000000
$f'(x_k)$	-4,298077	-3,495902	-3,408969	-3,407866
$\delta_k = x_k - x_{k-1} $		0,201522	0,023661	0,000303

k	4	5	6	7
x_k	1,274515	1,274515	1,274515	1,274515
$f(x_k)$	0,000000	0,000000	0,000000	0,000000
$f'(x_k)$	-3,407866	-3,407866	-3,407866	-3,407866
$\delta_k = x_k - x_{k-1} $	0,000000	0,000000	0,000000	0,000000

k	8	9	10
x_k	1,274515	1,274515	1,274515
$f(x_k)$	0,000000	0,000000	0,000000
$f'(x_k)$	-3,407866	-3,407866	-3,407866
$\delta_k = x_k - x_{k-1} $	0,000000	0,000000	0,000000

Наближене значення кореня $x_{k_{\max}} = 1,27$. Досягнуті характеристики його точності

$$\delta_{k_{\max}} < 10^{-15} < \delta = 0,01 \quad \text{і} \quad \varepsilon_{k_{\max}} < 10^{-15} < \varepsilon = 0,01.$$

Достатня для досягнення заданих характеристик точності $\delta = 0,01$ і $\varepsilon = 0,01$ кількість ітерацій $k_{\text{дост}} = 3$.

Отже, шукане значення кореня $x^* = 1,27 \pm 0,01$. ■

2.3. Апроксимація функцій

Задача **апроксимації** (наближення) функцій полягає у тому, щоб для заданої функції $y = f(x)$ побудувати **апроксимуючу** (наближену) функцію (модель) $y = F(x)$, значення якої достатньо близькі до значень даної функції. **Відхилення** $R(x) = f(x) - F(x)$ характеризує якість наближення.

2.3.1. Інтерполяційний многочлен Лагранжа

Нехай досліджувана функція $f(x)$ задана на відрізку $[a; b]$ своїми значеннями в $n+1$ (у загальному випадку, нерівновіддалених) вузлах $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ і $y_k = f(x_k)$, $k = \overline{0, n}$. Розглядається інтерполяційна задача: побудувати многочлен $L_n(x)$ (степеня не вище за n), значення якого в $n+1$ точках x_0, x_1, \dots, x_n співпадали би зі значеннями в них функції $f(x)$:

$$P_n(x_k) = y_k, \quad \text{де} \quad y_k = f(x_k), \quad k = \overline{0, n}.$$

Інтерполяційний многочлен $L_n(x)$ можна подати у формі:

$$L_n(x) = \sum_{k=0}^n y_k \frac{(x-x_0)(x-x_1)\dots(x-x_{k-1})(x-x_{k+1})\dots(x-x_n)}{(x_k-x_0)(x_k-x_1)\dots(x_k-x_{k-1})(x_k-x_{k+1})\dots(x_k-x_n)},$$

яку називають **інтерполяційним многочленом (формулою) Лагранжа**. Інтерполяційний многочлен $L_n(x)$ можна записати у стислому вигляді:

$$L_n(x) = \sum_{k=0}^n y_k \prod_{j \neq k} \frac{x - x_j}{x_k - x_j}.$$

Приклад. Для функції $y = f(x)$, що задана таблицею

k	0	1	2	3
x_k	-4	-2	1	2
y_k	-2	0,5	1,5	3

знайти інтерполяційний многочлен Лагранжа $y = L_n(x)$. Обчислити значення цього інтерполяційного многочлена на відрізку $[-4; 4]$ з кроком $h = 0,5$, скласти відповідну таблицю і побудувати його графік.

Вказівка. Усі проміжні обчислення проводити з точністю не менше шести десяткових знаків після коми. Значення коефіцієнтів Лагранжа подати з округленням до чотирьох десяткових знаків після коми.

□ Степінь многочлена Лагранжа при $n + 1$ вузлах дорівнює n . Для нашого прикладу $n = 3$, тобто многочлен Лагранжа має третій

порядок. Конкретизуємо формулу $L_n(x) = \sum_{k=0}^n y_k \prod_{j \neq k} \frac{x - x_j}{x_k - x_j}$:

$$L_3(x) = \frac{y_0(x - x_1)(x - x_2)(x - x_3)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)(x_0 - x_3)} + \frac{y_1(x - x_0)(x - x_2)(x - x_3)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)(x_1 - x_3)} +$$

$$+ \frac{y_2(x - x_0)(x - x_1)(x - x_3)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)(x_2 - x_3)} + \frac{y_3(x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)}{(x_3 - x_0)(x_3 - x_1)(x_3 - x_2)}.$$

Підставимо значення з таблиці в отриману формулу:

$$L_3(x) = \frac{-2 \cdot (x + 2)(x - 1)(x - 2)}{(-4 + 2)(-4 - 1)(-4 - 2)} + \frac{0,5 \cdot (x + 4)(x - 1)(x - 2)}{(-2 + 4)(-2 - 1)(-2 - 2)} +$$

$$+ \frac{1,5 \cdot (x + 4)(x + 2)(x - 2)}{(1 + 4)(1 + 2)(1 - 2)} + \frac{3 \cdot (x + 4)(x + 2)(x - 1)}{(2 + 4)(2 + 2)(2 - 1)} =$$

$$= (1/30)(x^2 - 4)(x - 1) + (1/48)((x + 4)(x^2 - 3x + 2) - (1/10) \times$$

$$\times (x + 4)(x^2 - 4) + (1/8)(x + 4)(x^2 + x - 2) = (1/30)(x^3 - x^2 - 4x +$$

$$+ 4) + (1/48)(x^3 + x^2 - 10x + 8) - (1/10)(x^3 + 4x^2 - 4x - 16) +$$

$$\begin{aligned}
 & + (1/8)(x^3 + 5x^2 + 2x - 8) = (0,033333 + 0,020833 - 0,100000 + \\
 & + 0,125000)x^3 + (-0,033333 + 0,020833 - 0,400000 + 0,625000) \times \\
 & \times x^2 + (-0,133333 - 0,208333 + 0,400000 + 0,250000)x + \\
 & + (0,133333 + 0,166667 + 1,600000 - 1,000000) = 0,079166x^3 + \\
 & + 0,212500x^2 + 0,308334x + 0,900000 = \\
 & = 0,0792x^3 + 0,2125x^2 + 0,3083x + 0,9000. \blacksquare
 \end{aligned}$$

Складемо таблицю значень $y = L_3(x)$:

k	0	1	2	3	4	5	6	7	8
x_k	-4	-3,5	-3	-2,5	-2	-1,5	-1	-0,5	0
$L_3(x_k)$	-2,00	-0,96	-0,24	0,23	0,50	0,65	0,73	0,79	0,90

k	9	10	11	12	13	14	15	16
x_k	0,5	1	1,5	2	2,5	3	3,5	4
$L_3(x_k)$	1,12	1,50	2,11	3,00	4,24	5,87	7,97	10,60

Графік інтерполяційного полінома Лагранжа $y = L_3(x)$ зображено на рис. 29.

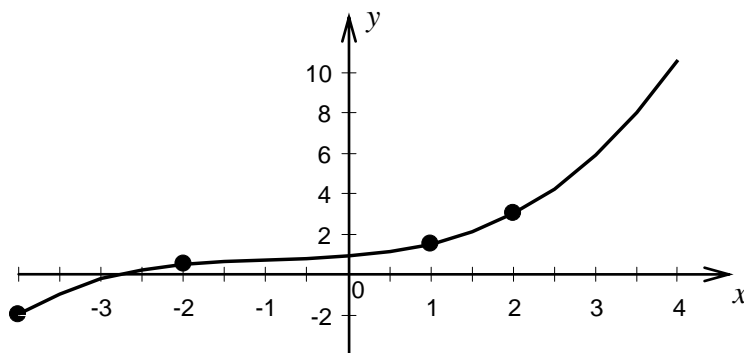


Рис. 29

2.3.2. Апроксимація за методом найменших квадратів

Нехай вхідна функція $y = f(x)$ задана таблицею значень $y_k = f(x_k)$, $k = \overline{0, n}$ для скінченної множини точок x_0, x_1, \dots, x_n . Припускаємо, що значення функції y_k , $k = \overline{0, n}$ відомі з похибками.

У цьому випадку використання інтерполяційної формули не виправдане, оскільки призведе до відтворення апроксимуючої функцією $y = F(x)$ всіх цих похибок і спотвореного ними характеру поведінки вхідної функції $y = f(x)$. Більш обґрунтованим є застосування апроксимації за методом найменших квадратів (МНК).

При цьому на практиці за апроксимуючу функцію часто приймають звичайний алгебраїчний многочлен m -го степеня

$$F(x) = P_m(x) = a_0 + a_1x + \dots + a_mx^m,$$

де a_0, a_1, \dots, a_m – невідомі коефіцієнти.

Найпростішою (при $m=1$) є залежність $\boxed{F(x) = a_0 + a_1x}$ – **лінійна регресія**. Близькість експериментального розподілу точок $M_0(x_0; y_0)$, $M_1(x_1; y_1)$, ..., $M_n(x_n; y_n)$ до **лінії регресії** – прямої $y = a_0 + a_1x$ легко проглядається після їх побудови в одній прямокутній системі координат.

Оптимальні МНК-оцінки коефіцієнтів a_0 і a_1 визначаються як розв'язки системи

$$\begin{cases} a_0(n+1) + a_1 \sum_{k=0}^n x_k = \sum_{k=0}^n f(x_k); \\ a_0 \sum_{k=0}^n x_k + a_1 \sum_{k=0}^n x_k^2 = \sum_{k=0}^n x_k f(x_k). \end{cases}$$

Точність лінійної апроксимації за МНК оцінюється на основі досягнутого мінімального значення **суми квадратів відхилень (нев'язок)** $\rho_2(a_0, a_1) = \sum_{k=0}^n (f(x_k) - a_0 - a_1x_k)^2$ або відповідного **середньоквадратичного відхилення**

$$\Delta y_s = \sqrt{(1/(n+1)) \sum_{k=0}^n (y_k - a_0 - a_1x_k)^2}.$$

Приклад. Функція $f(x)$ задана таблицею

k	0	1	2	3
x_k	-3	-1	1	2
$y_k = f(x_k)$	-2	1	1	2

Знайти апроксимацію цієї функції $f(x)$ лінійною регресією $F(x) = a_0 + a_1x$ за методом найменших квадратів. Обчислити значення отриманої лінійної регресії $y = a_0 + a_1x$ на кінцях відрізка $[-4;4]$, скласти відповідну таблицю і побудувати графік. Знайти середньоквадратичне відхилення Δ_{y_s} лінійної регресії від заданих значень вхідної функції.

Вказівка. Усі проміжні обчислення проводити з точністю не менше шести десяткових знаків після коми. Значення коефіцієнтів лінійної регресії подати з округленням до чотирьох десяткових знаків після коми.

□ Застосуємо лінійну апроксимацію $F(x) = a_0 + a_1x$. Проведемо попередні обчислення і заповнимо таблицю

k	x_k	$f(x_k)$	x_k^2	$x_k f(x_k)$
0	-3	-2	9	6
1	-1	1	1	-1
2	1	1	1	1
3	2	2	4	4
Σ	-1	2	15	10

Складемо і розв'яжемо (за формулами Крамера) систему для знаходження невідомих коефіцієнтів:

$$\begin{cases} a_0(3+1) + a_1 \cdot (-1) = 2; \\ a_0 \cdot (-1) + a_1 \cdot 15 = 10; \end{cases} \begin{cases} 4a_0 - a_1 = 2; \\ -a_0 + 15a_1 = 10; \end{cases}$$

$$\Delta = \begin{vmatrix} 4 & -1 \\ -1 & 15 \end{vmatrix} = 59; \quad \Delta^{(1)} = \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 10 & 15 \end{vmatrix} = 40; \quad \Delta^{(2)} = \begin{vmatrix} 4 & 2 \\ -1 & 10 \end{vmatrix} = 42;$$

$$a_0 = \Delta^{(1)}/\Delta = 40/59 = 0,6780; \quad a_1 = \Delta^{(2)}/\Delta = 42/59 = 0,7119.$$

Отже, $y = 0,6780 + 0,7119x$ – шукана лінійна регресія.

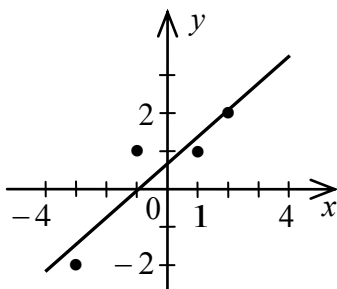


Рис. 30

Обчислимо значення отриманої лінійної апроксимації та складемо відповідну таблицю:

x	-4	4
$y = a_0 + a_1x$	-2,17	3,53

Побудуємо графік – лінію регресії $y = 0,6780 + 0,7119x$ (рис. 30).

Знайдемо середньоквадратичне відхилення Δy_s :

$$\Delta y_s = \sqrt{(1/(n+1)) \sum_{k=0}^n (y_k - a_0 - a_1 x_k)^2} = (1/2) \cdot \left((-2 + 1,4577)^2 + (1 + 0,0339)^2 + (1 - 1,3899)^2 + (2 - 2,1018)^2 \right)^{1/2} = 1,0775. \quad \blacksquare$$

2.4. Чисельне диференціювання та інтегрування функцій

2.4.1. Чисельне диференціювання

Нехай на сітці $\{x_k : a = x_0 < x_1 < \dots < x_k < \dots < x_n = b\}$ з рівномірним кроком $h = x_k - x_{k-1} = \text{const}$, $k = \overline{1, n}$ у всіх вузлах x_k , $k = \overline{0, n}$ відомі значення $y_k = f(x_k)$, $k = \overline{0, n}$ вхідної функції $y = f(x)$. Використовуючи інтерполяцію многочленом Лагранжа другого порядку (за *шаблоном* з трьох вузлів x_{k-1} , x_k і x_{k+1}), дістанемо формулу:

$$f'(x_k) = F'(x_k, h) + R'_2(x_k, h),$$

де $F'(x_k, h) = (-y_{k-1} + y_{k+1})/(2h)$ – апроксимація похідної за допомогою центральної різниці; $R'_2(x_k, h) = -(h^2/6)f'''(c_k)$ – похибка цієї апроксимації, що має порядок точності $r = 2$ від-

носно h ($R'_2(x_k, h) = O(h^r)$); c_k – деяка невідома точка з інтервалу $(x_{k-1}; x_{k+1})$.

За **методом Рунге (методом подвоєння кроку)** можна оцінити абсолютну похибку апроксимації похідної $\Delta_1 = |R'(x, h)|$:

$$\Delta_1 \approx |F'(x, h) - F'(x, 2h)| / (2^r - 1) \quad (\text{перша формула Рунге})$$

і знайти уточнене значення похідної з підвищеним порядком точності $r+1$:

$$f'(x) = F'(x, h) + (F'(x, h) - F'(x, 2h)) / (2^r - 1) + O(h^{r+1})$$

(друга формула Рунге).

Приклад. Функція $y = f(x)$ задана на відрізку $[a; b]$, де $a = -1$ і $b = 1,8$, наступною таблицею значень $y_k = f(x_k)$, $k = \overline{0, n}$ ($n = 8$) у рівновіддалених вузлах x_k , $k = \overline{0, n}$ з кроком $h = (b - a) / n = 0,35$:

k	0	1	2	3	4	5	6	7	8
x_k	-1	-0,65	-0,3	0,05	0,4	0,75	1,1	1,45	1,8
y_k	-1,2	-0,95	-0,6	-0,4	-0,15	0,55	0,8	1,15	1,45

Знайти наближене значення $f'(x_5)$ похідної $f'(x)$ у вузлі x_5 за формулою $f'(x_k) \approx F'(x_k, h) = (-y_{k-1} + y_{k+1}) / (2h)$, що має порядок точності $r = 2$, з кроком $h = 0,35$. Користуючись методом Рунге (подвоєнням кроку), оцінити абсолютну похибку апроксимації Δ_1 та уточнити значення похідної $f'(x_5)$.

Вказівка. Усі проміжні обчислення проводити з точністю не менше шести десяткових знаків після коми. Уточнене значення похідної подати з округленням до двох десяткових знаків після коми.

□ При кроці $h = 0,35$ маємо:

$$f'(x_5) \approx F'(x_5, h) = (-y_4 + y_6) / (2h) = 1,357143 = 1,36.$$

Згідно з методом Рунге обчислимо наближене значення $f'(x_5)$ за тією ж формулою при подвоєному кроці $2h = 0,7$:

$$f'(x_5) \approx F'(x_5, 2h) = (-y_7 + y_3)/(4h) = 1,107143.$$

Далі знайдемо оцінку абсолютної похибки Δ_1 і уточнене значення похідної:

$$\begin{aligned} \Delta_1 &= |R'(x_5, h)| \approx \left| (F'(x_5, h) - F'(x_5, 2h)) / (2^r - 1) \right| = \\ &= \left| (1,357143 - 1,107143) / (2^2 - 1) \right| = 0,083333 = 0,08; \\ f'(x_5) &\approx F'(x_5, h) + (F'(x_5, h) - F'(x_5, 2h)) / (2^r - 1) = \\ &= 1,357143 + 0,083333 = 1,440476 = 1,44. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

2.4.2. Чисельне інтегрування функцій. Метод прямокутників. Метод трапецій. Метод Симпсона

Нехай необхідно знайти наближене значення $I_n(f)$ визначеного інтеграла $I(f) = \int_a^b f(x) dx$, де підінтегральна функція $f(x)$ задана своїми значеннями $y_k = f(x_k)$, $k = \overline{0, n}$ у вузлах рівномірної сітки $\{x_k : a = x_0 < \dots < x_k < \dots < x_n = b\}$ зі сталим кроком h .

Наведемо найпростіші **квадратурні формули** знаходження наближення $I_n(f)$ у вигляді лінійної комбінації значень підінтегральної функції у вузлах x_k , $k = \overline{0, n}$:

а) **Метод прямокутників:**

формула лівих прямокутників

$$\int_a^b f(x) dx = ((b-a)/n)(y_0 + y_1 + \dots + y_{n-1}) + R_n, \text{ де } R_n \text{ - похибка;}$$

формула правих прямокутників

$$\int_a^b f(x) dx = ((b-a)/n)(y_1 + y_2 + \dots + y_n) + R_n, \text{ де } R_n \text{ - похибка.}$$

Абсолютну похибку $\Delta_n = |R_n|$ обчислення інтеграла за цими формулами можна оцінити граничною абсолютною похибкою Δ_n^*

за допомогою співвідношення:

$$\Delta_n = |R_n| \leq \Delta_n^* = ((b-a)^2 / (2n)) M_1, \text{ де } M_1 = \max_{x \in [a;b]} |f'(x)|.$$

Тобто, формули прямокутників характеризуються першим порядком точності: $\Delta_n^* = O(h^r)$, де $r = 1$.

б) Метод трапецій:

$$\int_a^b f(x) dx = ((b-a)/n) \cdot (y_0/2 + y_1 + \dots + y_{n-1} + y_n/2) + R_n,$$

де R_n – похибка. Абсолютну похибку $\Delta_n = |R_n|$ обчислення інтеграла за формулою трапецій можна оцінити граничною абсолютною похибкою Δ_n^* за допомогою співвідношення:

$$\Delta_n = |R_n| \leq \Delta_n^* = ((b-a)^3 / (12n^2)) M_2, \text{ де } M_2 = \max_{x \in [a;b]} |f''(x)|.$$

Тобто, формула трапецій характеризується другим порядком точності: $\Delta_n^* = O(h^r)$, де $r = 2$.

в) Метод Симпсона (парабол):

$$\int_a^b f(x) dx = ((b-a)/(3n)) \cdot (y_0 + y_n + 4(y_1 + y_3 + \dots + y_{n-1}) + 2(y_2 + y_4 + \dots + y_{n-2})) + R_n, \text{ де } R_n \text{ – похибка; } n \text{ – парне.}$$

Абсолютна похибка $\Delta_n = |R_n|$ обчислення інтеграла за формулою парабол оцінюється граничною абсолютною похибкою Δ_n^* так:

$$\Delta_n = |R_n| \leq \Delta_n^* = ((b-a)^5 / (180n^4)) M_4, \text{ де } M_4 = \max_{x \in [a;b]} |f^{IV}(x)|.$$

Тобто, формула Симпсона характеризується четвертим порядком точності: $\Delta_n^* = O(h^r)$, де $r = 4$.

Зауваження. Згідно з методом подвоєння кроку за першою формулою Рунге можна оцінити граничну абсолютну похибку:

$\Delta_n^* \approx |I_h - I_{2h}| / (2^r - 1)$, а за другою формулою Рунге можна уточнити значення інтеграла: $I_{ym} \approx I_h + (I_h - I_{2h}) / (2^r - 1)$. Тут I_h і I_{2h} – наближені значення інтеграла, обчислені за вибраною квадратурною формулою відповідно при кроці h і $2h$; r – порядок точності цієї квадратурної формули ($r = 1$ – для формул лівих і правих прямокутників, $r = 2$ – для формули трапецій, $r = 4$ – для формули Симпсона).

Приклад. Дано визначений інтеграл
$$I = \int_1^4 \frac{\ln(16x-1)}{x^{3/2}} dx.$$

Виконати наступне:

1. Обчислити заданий інтеграл аналітично. Прийняти результат аналітичного розрахунку I_a за точне значення інтеграла.
2. Розбити відрізок інтегрування $[a; b] = [1; 4]$ на $n = 12$ рівних частин з кроком $h = (b - a) / n = 0,25$ точками x_k , $k = \overline{0, n}$. Обчислити відповідні значення $y_k = f(x_k)$, $k = \overline{0, n}$ підінтегральної функції $f(x) = (1/x^{3/2}) \ln(16x - 1)$, скласти відповідну таблицю і побудувати графік цієї функції.
3. Обчислити наближено заданий інтеграл, застосовуючи при $n = 12$ формули: а) лівих прямокутників, б) правих прямокутників, в) трапецій, г) Симпсона. Користуючись методом Рунге (подвоєнням кроку), для кожної вказаної квадратурної формули оцінити граничну абсолютну похибку Δ_n^* одержаного наближення I_h і знайти уточнене наближене значення інтеграла I_{ym} . Для кожного методу знайти відносну похибку $\delta_{ym} = |(I_{ym} - I_a) / I_a| \cdot 100\%$ уточненого наближення інтеграла I_{ym} порівняно з точним I_a .

Вказівка. Усі проміжні обчислення проводити з точністю не менше шести десяткових знаків після коми. Уточнені наближені значення інтеграла подати з округленням до чотирьох десяткових знаків після коми.

- 1. Обчислимо заданий інтеграл аналітично:

$$I_a = \int_1^4 \frac{\ln(16x-1)}{x^{3/2}} dx = \left| u = \ln(16x-1); dv = \frac{dx}{x^{3/2}}; du = \frac{16dx}{16x-1}; \right.$$

$$v = -\frac{2dx}{x^{1/2}} \left| = \left(-\frac{2\ln(16x-1)}{x^{1/2}} \right) \Big|_1^4 + 32 \int_1^4 \frac{dx}{x^{1/2}(16x-1)} \right) = -\ln 63 +$$

$$+ 2\ln 15 + \left| \begin{array}{l} x = u^2; \quad u_1 = 1; \\ dx = 2u du; \quad u_2 = 2 \end{array} \right| + 32 \int_1^2 \frac{2u du}{u(16u^2-1)} = \ln \frac{25}{7} +$$

$$+ 4 \int_1^2 \frac{du}{u^2-1/16} = \ln \frac{25}{7} + 4 \cdot \frac{1}{2 \cdot (1/4)} \ln \left| \frac{u-1/4}{u+1/4} \right| \Big|_1^2 = \ln(25/7) +$$

$$+ 8(\ln(7/9) - \ln(3/5)) = \ln(25/7) + 8\ln(35/27) = 3,3490552.$$

2. Розіб'ємо відрізок інтегрування $[a;b] = [1;4]$ на $n = 12$ рівних частин з кроком $h = (b-a)/n = 0,25$ точками $x_k, k = \overline{0,n}$ і обчислимо відповідні значення $y_k = f(x_k), k = \overline{0,n}$ підінтегральної функції $f(x) = (1/x^{3/2})\ln(16x-1)$. Складемо таблицю:

k	0	1	2	3	4	5	6
x_k	0	0,25	0,5	0,75	1	1,25	1,5
y_k	2,708050	2,106869	1,706747	1,423668	1,214098	1,053436	0,926816

k	7	8	9	10	11	12
x_k	1,75	2	2,25	2,5	2,75	3
y_k	0,824760	0,740961	0,671072	0,612003	0,561502	0,517892

і побудуємо графік підінтегральної функції $y = f(x)$ (рис. 31).

3. Обчислимо наближено заданий інтеграл, застосовуючи при $n = 12$ вказані квадратурні формули. Для кожного методу знайдемо відповідні характеристики точності.

а) Знайдемо наближені значення інтеграла I_h і I_{2h} за формулою лівих прямокутників:

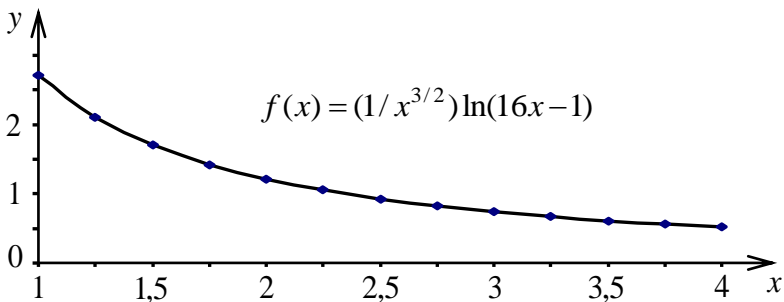


Рис. 31

$$I_h = h \cdot (y_0 + y_1 + \dots + y_{11}) = 3,637495;$$

$$I_{2h} = 2h \cdot (y_0 + y_2 + y_4 + \dots + y_{10}) = 3,954337.$$

Тоді за першою формулою Рунге

$$\Delta_h^* \approx |I_h - I_{2h}| / (2^1 - 1) = 0,316842.$$

Знайдемо уточнене значення інтеграла I_{ym} за другою формулою Рунге: $I_{ym} \approx I_h + (I_h - I_{2h}) / (2^1 - 1) = 3,320653 = 3,3207$.

Обчислимо відносну похибку δ_{ym} уточненого наближеного значення інтеграла I_{ym} порівняно з точним I_a :

$$\delta_{ym} = |(I_{ym} - I_a) / I_a| \cdot 100\% = 0,8481\%.$$

б) Знайдемо наближені значення інтеграла I_h і I_{2h} за формулою правих прямокутників:

$$I_h = h \cdot (y_1 + y_2 + \dots + y_{12}) = 3,089956;$$

$$I_{2h} = 2h \cdot (y_2 + y_4 + y_6 + \dots + y_{12}) = 2,859258.$$

Тоді за першою формулою Рунге

$$\Delta_h^* \approx |I_h - I_{2h}| / (2^1 - 1) = 0,230698.$$

Знайдемо уточнене значення інтеграла I_{ym} за другою формулою Рунге: $I_{ym} \approx I_h + (I_h - I_{2h}) / (2^1 - 1) = 3,320653 = 3,3207$.

Обчислимо відносну похибку δ_{ym} уточненого наближеного значення інтеграла I_{ym} порівняно з точним I_a :

$$\delta_{ym} = \left| (I_{ym} - I_a) / I_a \right| \cdot 100\% = 0,8481\% .$$

в) Знайдемо наближені значення інтеграла I_h і I_{2h} за формулою трапецій:

$$I_h = h \cdot (y_0/2 + y_1 + y_2 + \dots + y_{11} + y_{12}/2) = 3,363726 ;$$

$$I_{2h} = 2h \cdot (y_0/2 + y_2 + y_4 + \dots + y_{10} + y_{12}/2) = 3,406798 .$$

Тоді за першою формулою Рунге

$$\Delta_h^* \approx |I_h - I_{2h}| / (2^2 - 1) = 0,014357 .$$

Знайдемо уточнене значення інтеграла I_{ym} за другою формулою Рунге: $I_{ym} \approx I_h + (I_h - I_{2h}) / (2^2 - 1) = 3,349368 = 3,3494$.

Обчислимо відносну похибку δ_{ym} уточненого наближеного значення інтеграла I_{ym} порівняно з точним I_a :

$$\delta_{ym} = \left| (I_{ym} - I_a) / I_a \right| \cdot 100\% = 0,0093\% .$$

г) Знайдемо наближені значення інтеграла I_h і I_{2h} за формулою Симпсона:

$$I_h = (h/3) \cdot (y_0 + y_{12} + 4(y_1 + y_3 + \dots + y_{11}) + 2(y_2 + y_4 + \dots + y_{10})) = 3,349368 ;$$

$$I_{2h} = (2h/3) \cdot (y_0 + y_{12} + 4(y_2 + y_4 + \dots + y_{10}) + 2(y_4 + y_8)) = 3,353054 .$$

Тоді за першою формулою Рунге

$$\Delta_h^* \approx |I_h - I_{2h}| / (2^4 - 1) = 0,000246 .$$

Знайдемо уточнене значення інтеграла I_{ym} за другою формулою Рунге: $I_{ym} \approx I_h + (I_h - I_{2h}) / (2^4 - 1) = 3,349122 = 3,3491$.

Обчислимо відносну похибку δ_{ym} уточненого наближеного

значення інтеграла I_{ym} порівняно з точним I_a :

$$\delta_{ym} = \left| (I_{ym} - I_a) / I_a \right| \cdot 100\% = 0,0020\% . \blacksquare$$

2.5. Чисельні методи розв'язування задачі Коші для звичайних диференціальних рівнянь

2.5.1. Загальні поняття про чисельні методи розв'язування задачі Коші

Нехай *звичайне диференціальне рівняння першого порядку* $F(x, y(x), y'(x)) = 0$ можна подати у *нормальній формі*

$$y'(x) = f(x, y(x)).$$

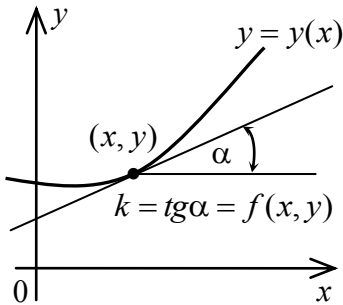


Рис. 32

Його *розв'язком* є диференційовна функція $y(x)$, що при підстановці в рівняння перетворює його у вірну тотожність. На рис. 32 наведено графік розв'язку диференціального рівняння, який називається *інтегральною кривою*.

Задача Коші полягає у тому, щоб відшукати функцію $y = y(x)$, яка задовольняє рівнянню $y'(x) = f(x, y(x))$ і початковій умові $y(x_0) = y_0$. Геометричний зміст цієї задачі: знайти інтегральну криву $y = y(x)$, що проходить через задану точку $M(x_0, y_0)$. Звичайно визначають розв'язок задачі Коші на відрізку, який розташований праворуч від початкового значення x_0 , тобто для $x \in [x_0, X]$, де $X > x_0$.

Чисельні методи розв'язування задачі Коші діляться на: *однокрокові* та *багатокрокові*, *явні* та *неявні*.

Однокроковий метод використовує дані про розв'язок $y(x)$ тільки в одній попередній точці. Проте деякі з них передбачають обчислення значень правої частини $f(x, y)$ у проміжних точках.

А *t-кроковий метод* для обчислення поточного значення

розв'язку y_k потребує даних про розв'язок у m попередніх точках x_{k-i} , $i = 1, 2, \dots, m$, $m \geq 1$.

В **явних методах** поточне значення розв'язку виражається в явній формі і знаходиться безпосередньо через його відомі значення на попередніх кроках за допомогою скінченного числа операцій. (Ці методи не потребують ітерацій).

У **неявних методах** знаходження поточного значення розв'язку зводиться до наближеного розв'язування скінченного рівняння. Звичайно, для цього застосовують метод простих ітерацій або метод Ньютона.

Нехай $y(x)$ – точний розв'язок задачі Коші, а y_k , $k = 0, 1, \dots, n$ – її наближений чисельний розв'язок. **Глобальною похибкою** (або просто **похибкою**) чисельного методу називають сіткову функцію $R_k = y(x_k) - y_k$, $k = \overline{0, n}$, задану у вузлах x_k сітки ω_n , $k = \overline{0, n}$. За **абсолютну похибку** приймають величину $\Delta_n = \max_{1 \leq k \leq n} |R_k|$.

Локальною похибкою на k -му кроці **однокрокового методу** називають $l_k = \tilde{y}_k - y(x_k)$, де \tilde{y}_k – чисельний розв'язок, отриманий при умові, що за наближення y_{k-1} до розв'язку на попередньому кроці взято його точне значення: $y_{k-1} = y(x_{k-1})$. **Локальною похибкою** на k -му кроці **m -крокового методу** називають величину $l_k = \tilde{y}_k - y(x_k)$, де \tilde{y}_k – чисельний розв'язок, одержаний при умові, що за наближення y_{k-i} , $i = 1, 2, \dots, m$ до розв'язку на m попередніх кроках взято його точні значення: $y_{k-i} = y(x_{k-i})$, $i = 1, 2, \dots, m$.

Для оцінки якості наближення на відрізку $[x_0; x_n]$ також використовується **середньоквадратичне відхилення** σ_n наближених значень y_k розв'язку від точних $y(x_k)$, яке обчислюється за формулою

$$\sigma_n = \sqrt{(1/n) \sum_{k=1}^n (y(x_k) - y_k)^2}.$$

Чисельний метод має **r -й порядок точності** ($r > 0$), якщо для абсолютної похибки Δ_n справджується оцінка $\Delta_n \leq Ch^r$, де C

– деяка додатна стала.

Зауваження. Похибка наближеного розв'язку тим чи іншим чисельним методом виражається через похідні шуканого розв'язку, які наперед невідомі. На практиці у випадку рівномірної сітки двічі проводять розрахунки за однією й тією ж схемою r -го порядку точності при кроках h і $2h$. Як результат отримують відповідно два наближення $y(x, h)$ і $y(x, 2h)$ до точного розв'язку $y(x)$. Використовуючи першу формулу Рунге, для оцінки граничної абсолютної похибки Δ_n^* наближеного розв'язку $y(x, h)$ на густішій сітці можна дістати співвідношення

$$\Delta_n^* \approx \left(\frac{1}{2^r - 1} \right) \max_x |y(x, h) - y(x, 2h)|,$$

де максимум береться за всіма співпадаючими вузлами x обох сіток.

2.5.2. Явні однокрокові методи Ейлера і Рунге – Кутта

Нехай треба розв'язати задачу Коші $y' = f(x, y)$, $y(x_0) = y_0$ на відріжку $x \in [x_0, X]$, де $X > x_0$. Візьмемо сталий крок $h = (X - x_0)/n$ і побудуємо рівномірну сітку з вузлами $x_k = x_0 + kh$, $k = 0, 1, 2, \dots, n$.

У кожному вузлі x_{k-1} , $k = 1, \dots, n$ замінимо похідну y' скінченною різницею вперед $y'_{k-1} \approx (y_k - y_{k-1})/h$, а праву частину $f(x, y)$ обчислимо в точці (x_{k-1}, y_{k-1}) . Отримаємо $y_k = y_{k-1} + h f(x_{k-1}, y_{k-1})$ ($k = 1, \dots, n$) – **різницеве рівняння**, що служить наближенням даного диференціального рівняння з локальною похибкою другого порядку: $l_k = O(h^2)$. Абсолютна похибка має перший порядок: $\Delta_n = O(h)$.

Додаючи початкову умову $y_0 = y(x_0)$, одержимо **різницеву задачу Коші**, що апроксимує відповідну диференціальну задачу.

Явний однокроковий метод Ейлера задається розрахунковими формулами:

$$y_k = y_{k-1} + \Delta y_k, \Delta y_k = h f(x_{k-1}, y_{k-1}), k = 1, \dots, n$$

і забезпечує перший порядок точності ($r = 1$).

Серед методів високої точності одним з найпоширеніших є **метод Рунге – Кутта**. Він базується на розвиненні шуканого розв'язку $y(x)$ в ряд Тейлора в околі точки $x = x_k$ до членів r -го порядку включно. Розрахункові формули **явного однокрокового методу Рунге – Кутта четвертого порядку точності** ($r = 4$) для випадку сталого кроку інтегрування мають вигляд:

$$\begin{aligned} y_k &= y_{k-1} + \Delta y_k, \Delta y_k = (K_1 + 2K_2 + 2K_3 + K_4)/6; \\ K_1 &= h f(x_{k-1}, y_{k-1}); K_2 = h f(x_{k-1} + h/2, y_{k-1} + K_1/2); \\ K_3 &= h f(x_{k-1} + h/2, y_{k-1} + K_2/2); \\ K_4 &= h f(x_{k-1} + h, y_{k-1} + K_3), k = 1, 2, 3, \dots \end{aligned}$$

2.5.3. Явний чотирикроковий метод Адамса.

Метод прогнозування і корекції Хеммінга

Замінюючи праву частину диференціального рівняння $y' = f(x, y)$ інтерполяційним многочленом третього порядку, можна одержати розрахункові формули **явного чотирикрокового методу Адамса**

$$y_k = y_{k-1} + \Delta y_k; \Delta y_k = (h/24)(55f(x_{k-1}, y_{k-1}) - 59 \times \\ \times f(x_{k-2}, y_{k-2}) + 37f(x_{k-3}, y_{k-3}) - 9f(x_{k-4}, y_{k-4})), k = 4, 5, \dots,$$

що має четвертий порядок точності.

У методах **прогнозування та корекції (предиктор – коректор)** кожний крок розбивається на два етапи: спочатку явним методом (**предиктор**) знаходять його грубе наближення $y_k^{(0)}$ в новому k -му вузлі (**прогнозування**), а потім неявним методом (**коректор**), ітераційно уточнюють отримане значення $y_k^{(1)}, y_k^{(2)}, \dots$ (**корекція**).

На практиці часто застосовують **чотирикроковий метод прогнозування і корекції Хеммінга**:

$$y_k^{(0)} = y_{k-4} + (4h/3) (2f(x_{k-1}, y_{k-1}) - f(x_{k-2}, y_{k-2}) + 2f(x_{k-3}, y_{k-3})); \quad y_k = (1/8) (9y_{k-1} - y_{k-3}) + (3h/8) \times (f(x_k, y_k^{(0)}) + 2f(x_{k-1}, y_{k-1}) - f(x_{k-2}, y_{k-2})); \quad k = 4, 5, 6, \dots,$$

де корекція обмежується однією ітерацією. Він має четвертий порядок точності.

Зауваження. Для запуску багатокрокових методів Адамса і Хеммінга потрібно додатково визначити y_1, y_2 і y_3 , наприклад, тим же методом Рунге – Кутта.

Приклад. Поставлено задачу Коші: знайти частинний розв'язок диференціального рівняння $y' = f(x, y)$, який задовольняє початковій умові $y(1) = y_0$. Виконати наступне:

1. Розв'язати дану задачу Коші аналітично. Прийняти результат аналітичного розрахунку $y = y(x)$ за точний розв'язок. Обчислити значення $y(x_k)$ отриманого аналітичного розв'язку на відрізку $[1; 2]$ у $n = 10$ рівновіддалених вузлах $x_k = x_{k-1} + h, x_0 = 1, k = 1, 2, \dots, n$ з кроком $h = 0,1$. Скласти відповідну таблицю і побудувати графік цього розв'язку $y = y(x)$.

2. Чисельно розв'язати задачу Коші на відрізку $[1; 2]$ з кроком $h = 0,1$ вказаним далі способом: а) методом Ейлера; б) методом Рунге – Кутта; в) методом Адамса; г) методом Хеммінга. Для кожного способу отримані наближені значення $y_k; k = 0, 1, \dots, n$ занести у відповідну таблицю і побудувати графік наближеного розв'язку $y = y(x)$. Користуючись методом подвоєння кроку, знайти оцінку $\Delta_n^* \approx \left(1/(2^r - 1)\right) \max_x |y(x, h) - y(x, 2h)|$ граничної абсолютної

похибки Δ_n^* одержаного наближеного розв'язку $y = y(x, h)$ на густішій сітці. Знайти $\sigma_n = \sqrt{(1/n) \sum_{k=1}^n (y(x_k) - y_k)^2}$ – середньоквадратичне відхилення наближених значень y_k розв'язку від точних $y(x_k)$.

$$f(x, y) = 2y/x - 3/x^2; \quad y_0 = 2.$$

Вказівка. 1. Усі проміжні обчислення проводити з точністю не менше шести десяткових знаків після коми. Наближені значення розв'язку подати з округленням до шести десяткових знаків після коми. 2. Необхідні для запуску чотирикрокових методів Адамса та Хеммінга, окрім початкової умови $y_0 = y(1)$, ще три значення y_1 , y_2 і y_3 попередньо знайти за допомогою однокрокового методу Рунге – Кутта (використати результати пункту 2.б).

□ 1. Розв'яжемо дану задачу Коші аналітично:

$$y' = 2y/x - 3/x^2 - \text{лінійне рівняння; } y = uv - \text{підстановка}$$

$$\text{Бернуллі; } y' = u'v + uv'; \quad u'v + uv' - 2uv/x = -3/x^2;$$

$$u'v + u(v' - 2v/x) = -3/x^2; \quad v' - 2v/x = 0; \quad \int \frac{dv}{v} = 2 \int \frac{dx}{x};$$

$$\ln v = 2 \ln x; \quad v = x^2; \quad u'x^2 = -3/x^2; \quad u = -3 \int x^{-4} dx = x^{-3} + C;$$

$$y = uv = (x^{-3} + C)x^2 - \text{загальний розв'язок;}$$

$$y(1) = 2: \quad (1^{-3} + C) \cdot 1^2 = 2; \quad C = 1; \quad y = (x^{-3} + 1)x^2 = 1/x + x^2$$

– розв'язок задачі Коші.

Розіб'ємо заданий відрізок $[1; 2]$ на $n = 10$ рівних частин з кроком $h = 0,1$ точками x_k , $k = \overline{0, n}$ і обчислимо відповідні значення $y_k = f(x_k)$, $k = \overline{0, n}$ аналітичного розв'язку $y = 1/x + x^2$. Складемо таблицю:

k	0	1	2	3	4	5
x_k	1	1,1	1,2	1,3	1,4	1,5
$y(x_k)$	2,000000	2,119091	2,273333	2,459231	2,674286	2,916667

k	6	7	8	9	10
x_k	1,6	1,7	1,8	1,9	2
$y(x_k)$	3,185000	3,478235	3,795556	4,136316	4,500000

і побудуємо графік цього розв'язку $y = y(x)$ (рис. 33).

2. Розв'яжемо задачу Коші наближено на відрізку $[1; 2]$ з кроком $h = 0,1$ вказаним далі способом. Для кожного методу знайдемо відповідні характеристики точності отриманого чисельного розв'язку.

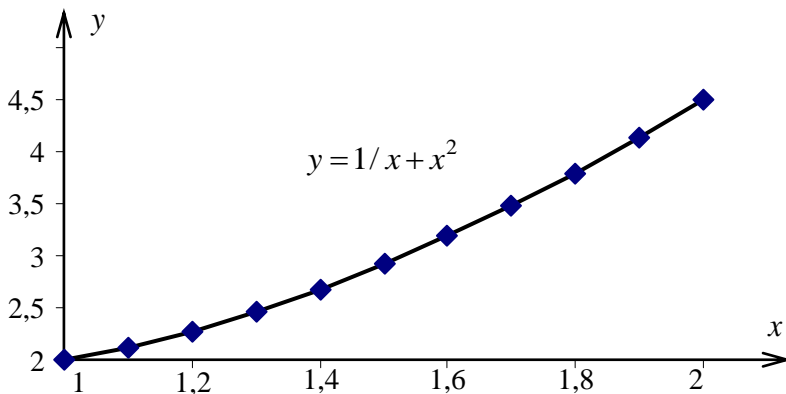


Рис. 33

а) Проведемо обчислення за методом Ейлера й отримані значення запишемо у таблицю:

k	0	1	2	3	4	5
x_k	1	1,1	1,2	1,3	1,4	1,5
y_k	2,000000	2,100000	2,233884	2,397865	2,589253	2,806085

k	6	7	8	9	10
x_k	1,6	1,7	1,8	1,9	2
y_k	3,046896	3,310570	3,596243	3,903233	4,230997

Аналогічно провівши розрахунки наближеного розв'язку з подвоєним кроком $2h = 0,2$, за формулою Рунге дістанемо оцінку граничної абсолютної похибки $\Delta_n^* = 2,27 \cdot 10^{-1}$.

Знайдемо середньоквадратичне відхилення σ_n наближених

значень y_k розв'язку $y = y(x)$ від точних $y(x_k)$, які візьмемо з пункту 1. Дістанемо $\sigma_n = 1,55 \cdot 10^{-1}$.

б) Проведемо обчислення за методом Рунге – Кутта й отримаємо значення запишемо у таблицю:

k	0	1	2	3	4	5
x_k	1	1,1	1,2	1,3	1,4	1,5
y_k	2,000000	2,119085	2,273322	2,459215	2,674266	2,916643

k	6	7	8	9	10
x_k	1,6	1,7	1,8	1,9	2
y_k	3,184972	3,478203	3,795518	4,136274	4,499953

Аналогічно провівши розрахунки наближеного розв'язку з подвоєним кроком $2h = 0,2$, за формулою Рунге дістанемо оцінку граничної абсолютної похибки $\Delta_n^* = 8,76 \cdot 10^{-2}$.

Знайдемо середньоквадратичне відхилення σ_n наближених значень y_k розв'язку $y = y(x)$ від точних $y(x_k)$, які візьмемо з пункту 1. Дістанемо $\sigma_n = 2,93 \cdot 10^{-5}$.

в) З умови задачі $y_0 = 2$, а з пункту 2.б додатково маємо ще три значення $y_1 = 2,119085$, $y_2 = 2,273322$ і $y_3 = 2,459215$, одержані за методом Рунге – Кутта.

Далі проведемо обчислення за розрахунковими формулами методу Адамса й отримані значення занесемо у таблицю:

k	0	1	2	3	4	5
x_k	1	1,1	1,2	1,3	1,4	1,5
y_k	2,000000	2,119085	2,273322	2,459215	2,674418	2,916938

k	6	7	8	9	10
x_k	1,6	1,7	1,8	1,9	2
y_k	3,185364	3,478683	3,796087	4,136928	4,500692

Аналогічно провівши розрахунки наближеного розв'язку з подвоєним кроком $2h = 0,2$, за формулою Рунге дістанемо оцінку граничної абсолютної похибки $\Delta_n^* = 8,79 \cdot 10^{-2}$.

Знайдемо середньоквадратичне відхилення σ_n наближених значень y_k розв'язку $y = y(x)$ від точних $y(x_k)$, які візьмемо з пункту 1. Дістанемо $\sigma_n = 3,95 \cdot 10^{-4}$.

г) З умови задачі $y_0 = 2$, а з пункту 2.б додатково маємо ще три значення $y_1 = 2,119085$, $y_2 = 2,273322$ і $y_3 = 2,459215$, одержані за методом Рунге – Кутта.

Далі проведемо обчислення за розрахунковими формулами методу прогнозування і корекції Хеммінга й отримані значення запишемо у таблицю:

k	0	1	2	3	4	5
x_k	1	1,1	1,2	1,3	1,4	1,5
y_k	2,000000	2,119085	2,273322	2,459215	2,674268	2,916645

k	6	7	8	9	10
x_k	1,6	1,7	1,8	1,9	2
y_k	3,184975	3,478207	3,795523	4,136279	4,499959

Аналогічно провівши розрахунки наближеного розв'язку з подвоєним кроком $2h = 0,2$, за формулою Рунге дістанемо оцінку граничної абсолютної похибки $\Delta_n^* = 8,76 \cdot 10^{-2}$.

Знайдемо середньоквадратичне відхилення σ_n наближених значень y_k розв'язку $y = y(x)$ від точних $y(x_k)$, які візьмемо з пункту 1. Дістанемо $\sigma_n = 2,59 \cdot 10^{-5}$. ■

Завдання для практичних занять і модульної контрольної роботи

Завдання 1. Для подвійного інтеграла $\iint_D f(x, y) dx dy$ вказано підінтегральну функцію $f(x, y)$ і область інтегрування D , яка задана рівняннями ліній, що її обмежують, або системою нерівностей. Необхідно:

1. Зобразити область інтегрування D у прямокутній системі координат Oxy .

2. Подати область інтегрування D як правильну в напрямі осі Oy , при необхідності розбиваючи її на частини, і зробити відповідний рисунок. Обчислити даний подвійний інтеграл переходом до двократного повторного інтеграла із зовнішнім інтегруванням за змінною x і внутрішнім інтегруванням за змінною y .

3. Подати область інтегрування D як правильну в напрямі осі Ox , при необхідності розбиваючи її на частини, і зробити відповідний рисунок. Обчислити даний подвійний інтеграл переходом до двократного повторного інтеграла із зовнішнім інтегруванням за змінною y і внутрішнім інтегруванням за змінною x .

№ в-та	Завдання
1	$f(x, y) = 2x^2y$; $D: 4x - y^2 = 0, x - 9 = 0$
2	$f(x, y) = 6x/y^4$; $D: xy = 1, y = x, x = 3$
3	$f(x, y) = 6xy$; $D: \sqrt{2 - x^2} + y = 0, x^2 + y = 0$
4	$f(x, y) = 2x^3 - xy$; $D: y - 3 = -x^2, y + 5 = x^2$
5	$f(x, y) = 3x^2y$; $D: y = x^3, x + y - 2 = 0, y = 0$
6	$f(x, y) = x + 4y^3$; $D: xy = 1, y = \sqrt{x}, x = 4$
7	$f(x, y) = 3x^2y$; $D: y^2 + x - 3 = 0, y^2 = x + 1$
8	$f(x, y) = 6xy$; $D: x^2 + y^2 \leq 9, y \geq 2x/3 + 3$
9	$f(x, y) = x^2y$; $D: y = x^3, y = 8, x = 0$

10	$f(x, y) = 2x - y; \quad D: y = x^3, y = -2x^3, x = 1$
11	$f(x, y) = 6x - yx^3; \quad D: 2x - y - 1 = 0, x^2 + y - 2 = 0$
12	$f(x, y) = 6y/x^2; \quad D: y = x, xy = 4, x = 4$

Завдання 2. Обчислити вказаний криволінійний інтеграл за довжиною $I = \int_L f(x, y) dl$ по заданій дузі L .

№ в-та	Завдання
1	$\int_L (x^2 - 2y) dl, L - \text{дуга кола } x = 3\cos t, y = 3\sin t, 0 \leq t \leq \frac{\pi}{2}$
2	$\int_L x^4 y^{-1} dl, L - \text{дуга гіперболи } y = 1/x, \sqrt{3}/2 \leq x \leq 2/\sqrt{3}$
3	$\int_L \frac{y^3 dl}{\sqrt{1+x^2}}, L - \text{дуга логарифма } y = \ln x, 1 \leq x \leq e^2$
4	$\int_L \frac{y \cos^2 x dl}{\sqrt{1+\cos^2 x}}, L - \text{дуга синусоїди } y = \sin x, 0 \leq x \leq \pi/2$
5	$\int_L y dl, L - \text{дуга циклоїди } x = t - \sin t, y = 1 - \cos t, 0 \leq t \leq \frac{\pi}{2}$
6	$\int_L \frac{xy}{\sqrt{1+4y}} dl, L - \text{дуга параболи } y = x^2, 0 \leq x \leq 1$
7	$\int_L \frac{x \ln y}{\sqrt{1+y^2}} dl, L - \text{дуга експоненти } y = e^x, 0 \leq x \leq 1$
8	$\int_L \frac{y^3 \sin x dl}{\sqrt{1+\sin^2 x}}, L - \text{дуга косинусоїди } y = \cos x, 0 \leq x \leq \pi/2$
9	$\int_L (2x^{1/3} - y^{1/3}) dl, L - \text{дуга астроїди } x = \cos^3 t, y = \sin^3 t, 0 \leq t \leq \pi/2$

10	$\int_L \frac{y dl}{1+9xy}$, L – дуга кубічної параболи $y = x^3$, $0 \leq x \leq 1/2$
11	$\int_L \frac{xy^2 dl}{\sqrt{x^2+16y^2}}$, L – дуга еліпса $x = 2 \cos t$, $y = \sin t$, $0 \leq t \leq \frac{\pi}{2}$
12	$\int_L e^{-x} \sqrt{1+y^2} dl$, L – дуга експоненти $y = e^x$, $0 \leq x \leq 1$

Завдання 3. Обчислити вказаний криволінійний інтеграл за координатами $\int_L P(x, y)dx + Q(x, y)dy$ по заданій дузі L .

№ в-та	Завдання
1	$\int_L (x^2 - y^2)dx + xy dy$, L – дуга параболи $y^2 = 2 - x$, $0 \leq x \leq 1$
2	$\int_L x(x^2 + y^2)dx + x^2 y dy$, L – дуга кола $x = \cos t$, $y = \sin t$, $0 \leq t \leq \pi/2$
3	$\int_L \frac{y dx + 2x dy}{\sqrt{1-x^2}}$, L – дуга арксинуса $y = \arcsin x$, $0 \leq x \leq 1/2$
4	$\int_L 2y dx + (\cos^2 x + y^2) dy$, L – дуга синусоїди $y = \sin x$, $0 \leq x \leq \pi/2$
5	$\int_L \sqrt{1+y^2} \sin x dx - y \cos x dy$, L – дуга тангенсоїди $y = \operatorname{tg} x$, $\pi/6 \leq x \leq \pi/4$
6	$\int_L (x^{2/3} + y^{2/3})dx - dy$, L – дуга астроїди $x = \cos^3 t$, $y = \sin^3 t$, $0 \leq t \leq \pi/2$
7	$\int_L \frac{x(x^2 + 4y^2)dx + xy dy}{x^2 + 4y^2}$, L – дуга еліпса $x = 2 \cos t$, $y = \sin t$, $0 \leq t \leq \pi/2$

8	$\int_L \frac{y^2 dx}{x} + y^2 \ln x dy$, L – дуга логарифма $y = \ln x$, $1 \leq x \leq e^2$
9	$\int_L \frac{y dx - 2x dy}{x^2 + 1}$, L – дуга арктангенса $y = \arctg x$, $0 \leq x \leq 1$
10	$\int_L (2x^2 + \ln^2 y) dx + (x/y) dy$, L – дуга експоненти $y = e^x$, $0 \leq x \leq 1$
11	$\int_L xy dx - xy(x^2 + 4y^2) dy$, L – дуга еліпса $x = 2 \cos t$, $y = \sin t$, $0 \leq t \leq \pi/2$
12	$\int_L 2y^3 \sin x dx + y^2 \cos x dy$, L – дуга косинусоїди $y = \cos x$, $0 \leq x \leq \pi/2$

Завдання 4. Знайти радіус, інтервал і область збіжності степеневого ряду.

№ в-та	Ряд	№ в-та	Ряд
1	$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{3^{2n} x^{2n-1}}{n(n+4)}$	7	$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{4^{2n} (x-3)^n}{\sqrt{n^2+4}}$
2	$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(x-2)^{3n}}{8^n (n+4)}$	8	$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{x^{2n-1}}{n 16^n}$
3	$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n x^{5n}}{(3n+4)^{2n}}$	9	$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(x+3)^{2n+3}}{4^n n^3}$
4	$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{x^{n+2}}{2^n + 3^{2n}}$	10	$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{5^n (x-2)^n}{\sqrt[4]{n^3}}$
5	$\sum_{n=1}^{\infty} (n^2 + 1)^n x^n$	11	$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{9^n (x+1)^{2n}}{n^3 + 1}$
6	$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(x-4)^{3n-1}}{2^{3n} \sqrt[3]{n}}$	12	$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{n^2 (x+2)^{3n}}{27^n}$

Завдання 5. Наближено обчислити даний визначений інтеграл з граничною абсолютною похибкою $\varepsilon = 0,0001$, розкладаючи підінтегральну функцію в степеневий ряд і потім інтегруючи його почленно.

№ в-та	Інтеграл	№ в-та	Інтеграл
1	$\int_0^1 \frac{e^{-\sqrt{x}} - 1}{\sqrt{x}} dx$	7	$\int_0^{0,5} \frac{\sqrt{1+x^4} - 1}{x^2} dx$
2	$\int_0^{0,5} \frac{\arctg x^4}{x} dx$	8	$\int_0^1 \frac{e^{-x^2} - 1}{x} dx$
3	$\int_0^1 \frac{1 - \cos x^3}{x^2} dx$	9	$\int_0^1 \frac{\sin x^2}{x} dx$
4	$\int_0^{0,5} \frac{\ln(1+x^4)}{x} dx$	10	$\int_0^{0,5} \frac{\arctg x^6}{x^2} dx$
5	$\int_0^{0,5} \frac{\cos \sqrt{x} - 1}{x} dx$	11	$\int_0^1 \frac{e^{-x^3} - 1}{x^2} dx$
6	$\int_0^1 \frac{\sin x^3}{x^2} dx$	12	$\int_0^{0,5} \frac{\ln(1+x^6)}{x^2} dx$

Завдання 6. Розвинути в ряд Фур'є періодичну функцію $y = f(x)$, що задана на відрізку $[-\pi; \pi]$ довжиною в період $T = 2\pi$. Побудувати на окремих рисунках в одному масштабі графік даної функції $y = f(x)$ і графік суми $y = S(x)$ одержаного її розвинення на відрізку $[-3\pi; 3\pi]$.

№ в-та	Функція $f(x)$	№ в-та	Функція $f(x)$
1	$\begin{cases} \pi, & -\pi < x < 0; \\ 3x - 2\pi, & 0 < x < \pi \end{cases}$	7	$\begin{cases} 2x + \pi, & -\pi < x < 0; \\ \pi, & 0 < x < \pi \end{cases}$

2	$ \pi - 2x , x \in (-\pi; \pi)$	8	$ x - 2x, -\pi < x < \pi$
3	$\begin{cases} x + \pi, & -\pi < x < 0; \\ x - 2\pi, & 0 < x < \pi \end{cases}$	9	$\begin{cases} -2\pi, & -\pi < x \leq 0; \\ 2x, & 0 < x < \pi \end{cases}$
4	$\begin{cases} \pi \cos(x/2), & -\pi < x < 0; \\ \pi, & 0 \leq x < \pi \end{cases}$	10	$\begin{cases} \pi \sin(x/2), & -\pi < x < 0; \\ \pi, & 0 < x < \pi \end{cases}$
5	$\begin{cases} x + 2\pi, & -\pi < x \leq 0; \\ \pi - x, & 0 < x < \pi \end{cases}$	11	$\begin{cases} x - \pi, & -\pi < x < 0; \\ \pi, & 0 < x < \pi \end{cases}$
6	$\begin{cases} x + 3\pi, & -\pi < x < 0; \\ \pi, & 0 < x < \pi \end{cases}$	12	$\begin{cases} x, & -\pi < x < 0; \\ 4\pi - 3x, & 0 < x < \pi \end{cases}$

Завдання 7. Для заданої функції $u = f(x, y, z)$ вказані значення її аргументів $X = x \pm \Delta_x$, $Y = y \pm \Delta_y$, $Z = z \pm \Delta_z$. Знайти наближене значення u цієї функції, а також лінійні оцінки його абсолютної Δ_u і відносної δ_u похибок.

№ в-та	Завдання	№ в-та	Завдання
1	$u = (x^4 - z)/y^2$, $x = 1,543 \pm 0,0005$, $y = 1,87 \pm 0,02$, $z = 2,14 \pm 0,006$	7	$u = (x^2 + yz)/y^3$, $x = 2,15 \pm 0,03$, $y = 1,593 \pm 0,005$, $z = 0,27 \pm 0,008$
2	$u = xz^3 - y^2/x^2$, $x = 5,391 \pm 0,007$, $y = 3,72 \pm 0,005$, $z = 1,68 \pm 0,02$	8	$u = y^3/z^2 + xz^3$, $x = 1,48 \pm 0,03$, $y = 0,9326 \pm 0,0005$, $z = 1,24 \pm 0,008$
3	$u = xz^4 - x^2/y^2$, $x = 3,629 \pm 0,004$, $y = 2,13 \pm 0,009$, $z = 1,97 \pm 0,05$	9	$u = yz^2 - x^2/y^3$, $x = 4,16 \pm 0,02$, $y = 2,39 \pm 0,005$, $z = 0,7182 \pm 0,0006$

4	$u = y^2/(xz) + x^2z,$ $x = 4,153 \pm 0,006,$ $y = 2,274 \pm 0,0005,$ $z = 1,24 \pm 0,03$	10	$u = y^3/(xz) - xz^2,$ $x = 1,26 \pm 0,02,$ $y = 0,8514 \pm 0,0005,$ $z = 1,39 \pm 0,008$
5	$u = y^2/(x + z^2) - xz,$ $x = 0,4839 \pm 0,0007,$ $y = 1,62 \pm 0,05,$ $z = 0,826 \pm 0,003$	11	$u = z^2/(xy + z) - yz,$ $x = 0,8716 \pm 0,0003,$ $y = 1,59 \pm 0,06,$ $z = 1,63 \pm 0,005$
6	$u = (xy + z^4)/y^2,$ $x = 3,157 \pm 0,005,$ $y = 2,38 \pm 0,007,$ $z = 1,75 \pm 0,04$	12	$u = xy^2 + z^4/y,$ $x = 0,825 \pm 0,003,$ $y = 1,89 \pm 0,08,$ $z = 0,78 \pm 0,005$

Завдання 8. Дано рівняння $f(x) = 0$. Виконати наступне:

1. Подати задане рівняння у вигляді $f_1(x) = f_2(x)$. Знайти найменший за модулем дійсний корінь x^* рівняння наближено графічно як абсцису x_g найближчої до осі Oy точки перетину графіків $y = f_1(x)$, $y = f_2(x)$ і вказати проміжок ізоляції $[a_0; b_0]$ цього кореня, де $f(a_0) \cdot f(b_0) < 0$.

2. Уточнити найменший за модулем корінь рівняння $f(x) = 0$ вказаним далі методом. Задано точність (за аргументом) δ обчислення кореня: $|x_k - x_{k-1}| < \delta = 0,01$. Задано точність (за функцією) ε обчислення кореня: $|f(x_k)| < \varepsilon = 0,01$. Виконати k_{\max} ітерацій. Знайти наближене значення $x_{k_{\max}}$ цього кореня та досягнуті характеристики його точності $\delta_{k_{\max}} = |x_{k_{\max}} - x_{k_{\max}-1}|$ і $\varepsilon_{k_{\max}} = |f(x_{k_{\max}})|$. Якщо обидві задані характеристики точності δ і ε досягнуті, то вказати найменшу достатню для цього кількість ітерацій $k_{\text{дост}}$.

а) Методом поділу навпіл. б) Модифікованим методом простих ітерацій. в) Модифікованим методом Ньютона.

Вказівки. 1. Усі проміжні обчислення проводити з точністю не менше шести десяткових знаків після коми. 2. Проміжок локалізації $[a_0; b_0]$ шуканого кореня x^* визначити так, що його кінці a_0 і b_0 – цілі числа, причому $b_0 - a_0 = 1$ і $f(a_0) f(b_0) < 0$. 3. У модифікаціях методу простих ітерацій і методу Ньютона за значення параметра спочатку взяти відповідно $\alpha = -\text{sgn}(f(b_0) - f(a_0))$ і $\alpha = 1$, де $\text{sgn } x = \{-1 \text{ при } x < 0, 0 \text{ при } x = 0, 1 \text{ при } x > 0\}$. Якщо при цьому ітераційний процес розбігається, то способом проб, послідовно зменшуючи за модулем значення α з кроком $\Delta\alpha = 0,1$, знайти достатнє для збіжності відмінне від нуля значення параметра α .

№ в-та	Рівняння	№ в-та	Рівняння
1	$0,3 - 0,1x \cos x - 0,5x^3 = 0$	7	$0,2 + 0,1 \cos x - 0,6x^3 = 0$
2	$0,2 - 0,1x \sin x - 0,5x^3 = 0$	8	$0,3 - 0,1 \sin x - 0,6x^3 = 0$
3	$0,4 - 0,1x \sin x - 0,5x = 0$	9	$0,4 - 0,1 \cdot 2^x - 0,5x = 0$
4	$0,2 - 0,1 \sin x - 0,5x^3 = 0$	10	$0,2 - 0,1x \cos x - 0,4x = 0$
5	$0,3 - 0,1 \cdot 2^x - 0,6x^3 = 0$	11	$0,4 + 0,1 \cdot 2^{-x} - 0,6x = 0$
6	$0,3 - 0,1 \sin x - 0,5x = 0$	12	$0,2 - 0,1x \sin x - 0,4x^3 = 0$

Завдання 9. Досліджувана функція $f(x)$ задана своїми значеннями в $n + 1$ вузлах $a = x_0 < x_1 < \dots < x_{n-1} < x_n = b$ згідно поданої таблиці, де $n = 3$. У прямокутній системі координат Oxy зобразити наведені в таблиці точки (x_k, y_k) , $y_k = \overline{f(x_k)}$, $k = \overline{0, n}$. Виконати наступне:

1. Знайти для заданої функції $f(x)$ інтерполяційний многочлен Лагранжа $y = L_3(x)$. Обчислити значення цього інтерполяційного многочлена на відрізку $[-4; 4]$ з кроком $h = 0,5$, скласти відповідну таблицю і побудувати його графік.

2. Знайти апроксимацію цієї функції $f(x)$ лінійною регресією $F(x) = a_0 + a_1x$ за методом найменших квадратів. Обчислити значення отриманої лінійної регресії $y = a_0 + a_1x$ на кінцях відрізка $[-4;4]$, скласти відповідну таблицю і побудувати графік. Знайти середньоквадратичне відхилення Δ_y лінійної регресії від заданих значень вхідної функції.

Вказівка. 1. Усі проміжні обчислення проводити з точністю не менше шести десяткових знаків після коми. Значення коефіцієнтів інтерполяційного многочлена і лінійної регресії подати з округленням до чотирьох десяткових знаків після коми. 2. Усі графіки побудувати в одній системі координат Oxy .

№ в-та	k	0	1	2	3
1	x_k	-2	0	1	4
	y_k	-2,5	-1,3	2,5	1,5
2	x_k	-3	-1	2	3
	y_k	-1,5	-2,5	1,7	2,2
3	x_k	-4	-3	0	2
	y_k	-2,1	-1,5	1,4	2,6
4	x_k	-2	0	3	4
	y_k	1,5	2,3	-2,1	1,2
5	x_k	-3	-2	1	3
	y_k	2,5	1,4	-2,5	0,6
6	x_k	-4	-3	0	3
	y_k	-1,5	-2,5	1,8	-1,2
7	x_k	-2	-1	2	4
	y_k	1,5	-2,1	-1,4	1,7
8	x_k	-3	-1	2	3
	y_k	-2,5	-1,5	1,3	2,3

9	x_k	-4	-3	0	2
	y_k	-2,3	-1,8	0,5	1,2
10	x_k	-2	1	3	4
	y_k	-1,8	0,7	1,3	2,1
11	x_k	-3	-1	2	3
	y_k	-0,8	-1,5	1,7	2,1
12	x_k	-4	-3	0	2
	y_k	-2,4	-1,7	1,3	2,2

Завдання 10. Функція $y = f(x)$ задана на відрізку $[x_0; x_n]$ таблицею значень $y_k = f(x_k)$, $k = \overline{0, n}$ ($n = 5$) у рівновіддалених вузлах x_0 , $x_k = x_{k-1} + h$, $k = \overline{1, n}$ зі сталим кроком $h = (b - a) / n$. Знайти наближене значення $f'(x_3)$ похідної $f'(x)$ у вузлі x_3 за формулою $f'(x_k) \approx F'(x_k, h) = (-y_{k-1} + y_{k+1}) / (2h)$, що має порядок точності $r = 2$, з кроком h . Користуючись методом Рунге (подвоєнням кроку), оцінити абсолютну похибку апроксимації Δ_1 та уточнити значення похідної $f'(x_3)$.

Вказівка. Усі проміжні обчислення проводити з точністю не менше шести десяткових знаків після коми. Уточнене значення похідної подати з округленням до двох десяткових знаків після коми.

№ в-та	k	0	1	2	3	4	5
		x_k	0,1	0,2	0,3	0,4	0,5
1	y_k	1,24	0,95	0,62	0,47	0,35	0,23
2	y_k	1,13	0,87	0,72	0,53	0,38	0,25
3	y_k	1,37	1,45	1,67	1,89	2,15	2,28
4	y_k	3,14	2,75	2,36	2,17	1,85	1,62

5	y_k	2,93	2,71	2,38	2,04	1,92	1,54
6	y_k	2,83	2,64	2,32	2,01	1,87	1,68
7	y_k	2,75	2,36	2,18	1,97	1,52	1,34
8	y_k	3,12	2,96	2,59	2,34	2,05	1,87
9	y_k	2,79	2,55	2,31	2,07	1,85	1,56
10	y_k	0,85	1,15	1,36	1,52	1,83	2,04
11	y_k	0,36	0,58	0,84	1,03	1,25	1,38
12	y_k	1,53	1,37	1,18	1,07	0,85	0,63

Завдання 11. Дано визначений інтеграл $I(f) = \int_a^b f(x) dx$.

Виконати наступне:

1. Обчислити заданий інтеграл аналітично. Прийняти результат аналітичного розрахунку I_a за точне значення інтеграла.

2. Розбити відрізок інтегрування $[a; b]$ на $n = 12$ рівних частин з кроком $h = (b - a) / n$ точками x_k , $k = \overline{0, n}$. Обчислити відповідні значення $y_k = f(x_k)$, $k = \overline{0, n}$ підінтегральної функції $y = f(x)$, скласти відповідну таблицю і побудувати графік цієї функції.

3. Обчислити наближено заданий інтеграл, застосовуючи при $n = 12$ формули: а) лівих прямокутників, б) правих прямокутників, в) трапецій, г) Симпсона. Користуючись методом Рунге (подвоєнням кроку), для кожної вказаної квадратурної формули оцінити граничну абсолютну похибку Δ_n^* одержаного наближення I_h і знайти уточнене наближене значення інтеграла I_{ym} . Для кожного методу знайти відносну похибку $\delta_{ym} = \left| (I_{ym} - I_a) / I_a \right| \cdot 100\%$ уточненого наближення інтеграла I_{ym} порівняно з точним I_a .

Вказівка. Усі проміжні обчислення проводити з точністю не менше шести десяткових знаків після коми. Уточнені наближені значення інтеграла подати з округленням до чотирьох десяткових знаків після коми.

№ в-та	Інтеграл	№ в-та	Інтеграл
1	$I = \int_1^4 \frac{\arctg x}{x^2} dx$	7	$I = \int_1^4 \frac{\sqrt{25+x^2}}{x^2} dx$
2	$I = \int_1^4 \frac{\sqrt{x}+9}{x^2+4x} dx$	8	$I = \int_1^4 \frac{\sqrt[3]{x}+16}{\sqrt[3]{x^2}+1} dx$
3	$I = \int_1^4 \arctg \sqrt{x} dx$	9	$I = \int_1^4 x^2 \arctg x dx$
4	$I = \int_1^4 \frac{\ln(25+x^2)}{x^3} dx$	10	$I = \int_1^4 \frac{\ln(9+x^2)}{x^2} dx$
5	$I = \int_1^4 \frac{\sqrt{x}+8}{(x+1)\sqrt{x}} dx$	11	$I = \int_1^4 \frac{\sqrt{25-x^2}}{x^2} dx$
6	$I = \int_1^4 \frac{\sqrt{4x^2-1}}{x^2} dx$	12	$I = \int_1^4 \frac{\ln(25+\sqrt{x})}{x^2} dx$

Завдання 12. Поставлено задачу Коші: знайти частинний розв'язок диференціального рівняння $y' = f(x, y)$, який задовольняє початковій умові $y(1) = y_0$. Виконати наступне:

1. Розв'язати дану задачу Коші аналітично. Прийняти результат аналітичного розрахунку $y = y(x)$ за точний розв'язок. Обчислити значення $y(x_k)$ отриманого аналітичного розв'язку на відрізку $[1;2]$ у $n=10$ рівновіддалених вузлах $x_k = x_{k-1} + h$, $x_0 = 1$, $k = 1, 2, \dots, n$ з кроком $h = 0,1$. Скласти відповідну таблицю і побудувати графік цього розв'язку $y = y(x)$.

2. Чисельно розв'язати задачу Коші на відрізку $[1;2]$ з кроком $h = 0,1$ вказаним далі способом: а) методом Ейлера; б) методом Рунге – Кутта; в) методом Адамса; г) методом Хеммінга. Для кожного способу отримані наближені значення y_k ; $k = 0, 1, \dots, n$ занес-

ти у відповідну таблицю і побудувати графік наближеного розв'язку $y = y(x)$. Користуючись методом подвоєння кроку, знайти оцінку граничної абсолютної похибки Δ_n^* одержаного наближеного розв'язку $y = y(x, h)$ на густішій сітці. Знайти середньоквадратичне відхилення σ_n наближених значень y_k розв'язку від точних $y(x_k)$.

Вказівка. 1. Усі проміжні обчислення проводити з точністю не менше шести десяткових знаків після коми. Наближені значення розв'язку подати з округленням до шести десяткових знаків після коми. 2. Необхідні для запуску чотирикрокових методів Адамса та Хеммінга, окрім початкової умови $y_0 = y(1)$, ще три значення y_1 , y_2 і y_3 попередньо знайти за допомогою однокрокового методу Рунге – Кутта (використати результати пункту 2.б).

№ в-та	Завдання	№ в-та	Завдання
1	$y' = -\frac{2xy}{x^2 + 1}; y(1) = 1/2$	7	$y' = \frac{y^4}{(x + 2)^2}; y(1) = 1$
2	$y' = x^2 y^4; y(1) = -1$	8	$y' = \frac{x\sqrt{y}}{\sqrt{x^2 + 3}}; y(1) = 1$
3	$y' + \frac{y}{x} = 5\sqrt{x}; y(1) = 2$	9	$y' = \frac{y}{x} - \frac{2}{x^2}; y(1) = 2$
4	$y' = \frac{y}{x} - \frac{y^2}{x^2}; y(1) = 1$	10	$y' = -\frac{\sqrt{y^3}}{2\sqrt{x+3}}; y(1) = 1$
5	$y' = \frac{y^3 + 1}{3y^2(x+1)}; y(1) = 1$	11	$y' = \frac{y}{x} + \frac{y^2}{2x^2} - \frac{1}{2}; y(1) = 1,2$
6	$y' = -\frac{xy^2}{\sqrt{x^2 + 3}}; y(1) = \frac{1}{2}$	12	$y' = \frac{y}{2x} - \frac{1}{x}; y(1) = 1$

СПИСОК ЛІТЕРАТУРИ

1. Бермант А.Ф., Араманович И.Г. Краткий курс математического анализа. – СПб.: Лань, 2003. – 736 с.
2. Бахвалов Н.С., Жидков Н.П., Кобельков Г.М. Численные методы. – М.: Лаборатория Базовых Знаний, 2001. – 632с.
3. Валеев К.Г., Джалладова I.A. Вища математика: У 2 ч. Ч.2. – К.: КНЕУ, 2002. – 451 с.
4. Вища математика. Основні означення, приклади, задачі. У 2 кн. / За ред. Г.Л. Кулініча. – К.: Либідь, 2003. Кн.2. Спеціальні розділи. – 368 с.
5. Данилович В.П. Чисельні методи в задачах і вправах. – К.: ІСДО, 1995.–248 с.
6. Данко П.Е., Попов А.Г., Кожевникова Т.Я. Высшая математика в упражнениях и задачах. В 2-х ч. Ч.2. – М.: Высш. шк., 1997. – 416 с.
7. Киреев В.И., Пантелеев А.В. Численные методы в примерах и задачах. – М.: Высш. шк., 2006. – 480 с.
8. Колосов А.І., Якунін А.В., Ситникова Ю.В. Збірник тестових завдань з вищої математики. Частина третя: Функціональні ряди. – Х.: ХНАМГ, 2007. – 132 с.
9. Колосов А.І., Якунін А.В., Ситникова Ю.В. Збірник тестових завдань з вищої математики. Частина четверта: Кратні та криволінійні інтеграли. – Х.: ХНАМГ, 2008. – 152 с.
10. Ляшенко М.Я., Головань М.С. Чисельні методи. – К.: Либідь, 1996. – 288 с.
11. Орвис В.Д. Excel для ученых, инженеров и студентов. – К.: Юниор, 1999. – 528 с.
12. Пастушенко С.М., Підченко Ю.П. Вища математика: Довідник. – К.: Діал, 2003. – 461 с.
13. Печеніжський Ю.Є., Станішевський С.О. Посібник для розв'язування задач з вищої математики, – Х.: ХДАМГ, 2003. – 100 с.
14. Пискунов Н.С. Дифференциальное и интегральное исчисление. В 2 т. – М.: Наука, 1985. Т.2. – 560 с.
15. Станішевський С.О. Вища математика. – Х.: ХНАМГ, 2005.–270 с.
16. Фадеев М.А. Элементарная обработка результатов эксперимента. – СПб.: Лань, 2008. – 128 с.

З М І С Т

Передмова	3	
Загальні рекомендації	4	
Змістовий модуль 1.		
ІНТЕГРАЛЬНЕ ЧИСЛЕННЯ ФУНКЦІЙ		
БАГАТЬОХ ЗМІННИХ. ФУНКЦІОНАЛЬНІ РЯДИ		8
1.1. Кратні інтеграли	8	
1.1.1. Подвійний інтеграл	8	
1.1.2. Потрійний інтеграл	13	
1.1.3. Застосування кратних інтегралів	17	
1.2. Криволінійні інтеграли	22	
1.2.1. Криволінійний інтеграл за довжиною	22	
1.2.2. Криволінійний інтеграл за координатами.		
Формула Гріна	26	
1.3. Степеневі ряди	31	
1.3.1. Степеневі ряди та їх збіжність	31	
1.3.2. Ряди Тейлора і Маклорена. Застосування		
степеневих рядів до наближених обчислень	35	
1.4. Ряди Фур'є	43	
1.4.1. Розкладання періодичних функцій у ряди Фур'є.		
Достатні умови збіжності ряду Фур'є	43	
1.4.2. Розвинення в ряд Фур'є неперіодичних функцій	50	
Змістовий модуль 2.		
ЧИСЕЛЬНІ МЕТОДИ		
В ЕКОНОМІЧНИХ ДОСЛІДЖЕННЯХ		53
2.1. Наближені числа. Похибки та їх обчислення	53	
2.1.1. Наближені числа. Абсолютна та відносна		
похибки. Форми запису наближених даних	53	
2.1.2. Похибки округлення	55	
2.1.3. Похибка функції.		
Похибки арифметичних операцій	58	

2.2. Чисельні методи знаходження дійсних коренів скінченних рівнянь	61
2.2.1. Дослідження рівняння і відокремлення коренів	61
2.2.2. Методи уточнення наближених значень коренів. Метод поділу навпіл. Метод простих ітерацій. Метод Ньютона	63
2.3. Апроксимація функцій	70
2.3.1. Інтерполяційний многочлен Лагранжа	70
2.3.2. Апроксимація за методом найменших квадратів	73
2.4. Чисельне диференціювання та інтегрування функцій	75
2.4.1. Чисельне диференціювання	75
2.4.2. Чисельне інтегрування функцій. Метод прямокутників. Метод трапецій. Метод Симпсона	77
2.5. Чисельні методи розв'язування задачі Коші для звичайних диференціальних рівнянь	83
2.5.1. Загальні поняття про чисельні методи розв'язування задачі Коші	83
2.5.2. Явні однокрокові методи Ейлера і Рунге – Кутта	85
2.5.3. Явний чотирикроковий метод Адамса. Метод прогнозування і корекції Хеммінга	86
Завдання для практичних занять і модульної контрольної роботи	92
Список літератури	105

НАВЧАЛЬНЕ ВИДАННЯ

ЯКУНІН Анатолій Вікторович

МЕТОДИЧНІ ВКАЗІВКИ З ДИСЦИПЛІНИ

ВИЩА МАТЕМАТИКА ІІ

(для практичних занять та самостійної роботи
студентів заочної форми навчання за напрямом підготовки
6.030509 “Облік і аудит”)

Відповідальний за випуск *Л. Б. Коваленко*

Редактор *З. І. Зайцева*

Комп’ютерне верстання *І. В. Волосожарова*

План 2011, поз. 156М

Підп. до друку 11.01.2012

Друк на ризографі

Тираж 100 пр.

Формат 60x84 1/16

Ум. друк. арк. 6,0

Зам. №

Видавець і виготовлювач:

Харківська національна академія міського господарства,
вул. Революції, 12, Харків, 61002

Електронна адреса: rectorat@ksame.kharkov.ua

Свідоцтво суб’єкта видавничої справи:

ДК № 4064 від 12.05.2011