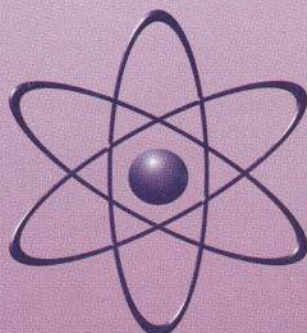


**МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ
И НАУКИ УКРАИНЫ**

ВЕСТНИК

22

**ХЕРСОНСКОГО НАЦИОНАЛЬНОГО
ТЕХНИЧЕСКОГО УНИВЕРСИТЕТА**



2005 г.

ЛОКАЛЬНОЕ УДАРНО-ИМПУЛЬСНОЕ НАГРУЖЕНИЕ ТОНКОСТЕННЫХ ЭЛЕМЕНТОВ КОНСТРУКЦИЙ

1. При воздействии на конструкцию локальных нагрузок (скоростной удар твердым телом, взрыв, нестационарные термические или электромагнитные воздействия) в тонкостенных преградах происходит локальное деформирование, приводящее к пробиванию, внедрению или испарению области, близкой к зоне поверхностного нагружения. Эти процессы разрушения (деструкции) могут протекать за время меньшее $t \approx 2\Delta L/V_n$, где ΔL - минимальное расстояние до границы закрепления элемента; V_n - скорость нагружающего воздействия по нормали к срединной поверхности.

Так при нагружении преграды толщиной $h=10$ мм твердым телом со скоростью $V_n \approx 1000$ м/с локальное деформирование произойдет за время $t = \Delta L/V_n \approx 10$ мксек, а возмущающий сигнал от границы ($2\Delta L \approx 200$ мм) за $t \approx 40$ мксек, т.е. не повлияет на процесс деформирования, и мы имеем краевую задачу для тела с бесконечной протяженностью. Точнее, границы области активного деформирования перемещаются со скоростью упругих возмущений для различных мод (форм смещения), т.е. имеем расширяющуюся зону заземления [1]. Но, если реологические свойства преграды и ударника (полевых воздействий) увеличивают время их взаимодействия, то необходимо учитывать и локальное взаимодействие до прихода возмущений до границ, и деформирование, определяемое граничной задачей.

Такая математическая модель локального нагружения тонкостенных конструкций хорошо иллюстрируется примерами удара твердым телом и локальным взрывным нагружением конструкции.

2. Контактный удар сферическим твердым телом по тонкостенной замкнутой цилиндрической оболочке.

Исследование ударного взаимодействия проводится на основании функционального уравнения удара С.П.Тимошенко [2]

$$v_0 t - \frac{1}{M} \int_0^t dt_1 \int_0^{t_1} P(t) dt = w + a \quad (1)$$

где w - нормальное смещение оболочки в центре контактной зоны ударного взаимодействия;

$P(t)$ - сила контактного ударного взаимодействия;

M - масса тела;

v_0 - скорость сферы в момент контакта.

В такой постановке задача упругого удара решалась Н.А.Кильчевским, В.Гольдсмитом, А.П.Филипповым и многими другими.

При упругом деформировании смятие определяется зависимостью Герца $\alpha = kP^{2/3}$, где $k = \frac{2R_T^{2/3} E}{2(1-\nu^2)}$, R_T - радиус ударника.

Но при скоростном локальном деформировании прогиб преграды разбивается на 2 составляющие, т.е. на слагаемое, не зависящее от границы закрепления и на второе слагаемое – перемещение, определяемое краевой задачей с условиями закрепления.

Рассмотрим динамику бесконечно длинной замкнутой цилиндрической оболочкой при локальном импульсном нагружении. Ее динамику можно описать уравнением Доннела-Власова [2] (пренебрежение инерции в тангенциальных направлениях), в безразмерных координатах $\xi = \frac{[12(1-\nu^2)]^{1/4}}{\sqrt{ha}} x$, $\eta = \frac{[12(1-\nu^2)]^{1/4}}{\sqrt{ha}} s$, $W = w/a$, $\tau = \frac{(E/\rho)^{1/2}}{a} t$,

где x, s - осевая и окружная координаты;
 w - нормальное смещение;

E, ρ - модуль упругости, плотность материала оболочки;
 a, h - ее радиус и толщина;

$$\frac{Eh}{a^2} \left[\Delta^2 (\Delta + \gamma^2) w + \frac{\partial^4 w}{\partial \xi^4} + \frac{\partial^2 \Delta^2 w}{\partial \tau^2} \right] = \Delta^2 Q, \quad (2)$$

где $\Delta = \frac{\partial^2}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2}{\partial \eta^2}$; $\gamma = \frac{1}{\sqrt{12(1-\nu^2)}} \cdot \frac{h}{a}$

Решение уравнения (2) ищем при нулевых начальных условиях ($w = 0$, $\dot{w} = 0$) и ограничении решения на бесконечности. При этом используем представление Фридлиндера периодических по η искомым функций в ряд по неперидическим функциям определенным по η на интервале $(-\infty < \eta < \infty)$, т.е.

$$f(\xi, \eta, \tau) = \sum_{n=0}^{\infty} f_n(\xi, \eta \pm 2\pi n, \tau), \quad (3)$$

После применения двойного интегрального преобразования Фурье по координатам $\xi = R \cos \theta$, $\eta = R \sin \theta$ с параметрами преобразования $p = r \cos \varphi$, $q = r \sin \varphi$, преобразования Лапласа и его обращения по теореме умножения Эфоса, а интегралы по p и q - по методу перевала - при нулевых начальных и граничных условиях, получаем [2].

$$W_0(R, \theta, \tau) = \int_0^{2\pi} \int_0^{\tau_1} \int_0^{\infty} J_0(\cos \varphi \sqrt{\tau^2 - z^2}) \left[\int_0^{\infty} \cos(r_1^2 + \gamma) z e^{-iRr_1 \cos(\varphi - \theta)} r_1 dr_1 \right] dz d\tau d\varphi, \quad (4)$$

- комплексный интеграл.

Рассмотрим действительную часть внутреннего интеграла в решении (4).

$$J = \int_0^{\infty} \cos(r^2 + \gamma) z \cos[Rr \cos(\theta - \varphi)] r dr = \cos \gamma z J_1[zR \cos(\varphi - \theta)] - \sin \gamma z J_2[zR \cos(\varphi - \theta)] \text{ где}$$

$$J_1[z, u] = \frac{\pi}{2} \delta(z) + \frac{u}{2z} \left(\frac{\pi}{2z} \right)^{1/2} \left[\cos \frac{u^2}{4z} C \left(\frac{u}{2\sqrt{z}} \right) + \sin \frac{u^2}{4z} S \left(\frac{u}{2\sqrt{z}} \right) \right],$$

$$J_2[z, u] = \frac{1}{2z} - \frac{u}{2z} \left(\frac{\pi}{2z} \right)^{1/2} \left[\sin \frac{u^2}{4z} C \left(\frac{u}{2\sqrt{z}} \right) - \cos \frac{u^2}{4z} S \left(\frac{u}{2\sqrt{z}} \right) \right],$$

$C(x)$, $S(x)$ - синус- и косинус-интегралы Френеля.

Для внезапно приложенной к оболочке сосредоточенной силы, в точке x и убывающей по экспоненциальному закону $Q = Q_0 e^{-\beta \tau}$ имеем из (4)

$$W_0(R, \theta, \tau) = \int_0^{2\pi} \int_0^{\tau_1} \int_0^{\infty} J_0(\cos^2 \varphi \sqrt{\tau^2 - z^2}) e^{-\beta \tau} J(z, \varphi) dz d\tau d\varphi, \quad (4.1)$$

При действии на оболочку локальной постоянной нагрузки длительностью τ_0 , $Q(\xi, \eta, \tau) = P[\sigma(\tau) - \sigma(\tau - \tau_0)] \delta(\xi_1) \delta(\eta_1)$ функция влияния имеет вид:

$$W_0(R, \theta, \tau) = \int_0^{2\pi} \int_0^{\tau_1} \int_0^{\infty} J_0(\cos^2 \varphi \sqrt{\tau^2 - z^2}) J(z, \varphi) dz d\tau d\varphi, \quad (4.2)$$

При действии нагрузки, внезапно приложенной по круговой площадке интеграл Дюамеля [2] от функции, дает :

$$W_0(R, \theta, \tau) = \int_0^{\pi} \int_0^{R_0} \int_0^{2\pi} \int_0^{\tau_1} J_0 \left(\cos^2(\varphi - \bar{\varphi}) \sqrt{\tau^2 - z^2} \right) J[z, (R - \bar{r}) \cos(\varphi - \bar{\varphi} - \theta)] \bar{r} d\bar{r} d\tau d\varphi dz d\theta, \quad (4.3)$$

Компоненты моментов и тангенциальных усилий через функцию напряжений определяются формулами:

$$M_1 = -\frac{D}{a^2} \left(\frac{\partial^2}{\partial \xi^2} + \nu \frac{\partial^2}{\partial \eta^2} \right) \Delta^2 F \quad M_2 = -\frac{D}{a^2} \left(\frac{\partial^2}{\partial \eta^2} + \nu \frac{\partial^2}{\partial \xi^2} \right) \Delta^2 F \quad D = \frac{Eh^3}{12(1-\nu^2)}$$

$$N_1 = -\frac{Eh}{a} \frac{\partial^4 F}{\partial \xi^2 \partial \eta^2} \quad N_2 = -\frac{Eh}{a} \frac{\partial^4 F}{\partial \xi^4} \quad (5)$$

где $F(R, \theta, \tau) = \frac{1}{4\pi} \frac{Pa^2}{Eh} \int_0^{\pi} \int_0^{2\pi} \int_0^{\tau_1} J_0 \left(\cos^2 \sqrt{\tau^2 - z^2} \right) \Phi dz d\tau d\varphi.$

$$\begin{Bmatrix} \Phi_1 \\ \Phi_2 \end{Bmatrix} = zu\pi \left[S \left(\frac{u}{2\sqrt{z}} \right) \pm C \left(\frac{u}{2\sqrt{z}} \right) + \sqrt{\pi z} \sin \left(\frac{u^2}{4z} + \frac{\pi}{4} \right) \right] \quad (6)$$

Напряжения вычисляются по формулам

$$\sigma_1 = \pm \sigma \frac{M_1}{h^2} + \frac{N_1}{h}$$

$$\sigma_2 = \pm \sigma \frac{M_2}{h^2} + \frac{N_{21}}{h}$$

$$\sigma_i = \sqrt{\sigma_1^2 + \sigma_2^2 - \sigma_1 \sigma_2}$$

При скоростном ударе или интенсивном импульсном локальном воздействии в оболочке развивается область скоростного деформирования, и материал работает с деформационным и скоростным упрочнением. Будем использовать динамическую деформационную теорию пластичности [2,3].

$$\sigma_i = E_c \varepsilon_c \left[1 - \omega(\varepsilon_i) \right] \left[1 + \left(\frac{\dot{\varepsilon}_i}{D} \right)^{\frac{1}{n}} \right], \quad (7)$$

где $\omega(\varepsilon_i)$ - функция упрочнения.

Для нагружения, близкого к простому (по Ильюшину) [3] она должна быть степенной зависимостью

$$\omega(\varepsilon_i) = 1 - \left(\frac{\varepsilon_i}{\varepsilon_T} \right)^{m-1}, \quad (8)$$

Для малых упруго-пластических деформаций часто применяют [3,4] билинейную зависимость, которая в методе упругих решений позволяет получать безитерационное решение геометрически нелинейных задач для балок, пластин, оболочек. Но уже при (1-5)% деформации это аппроксимация дает большие отклонения от эксперимента и более точных аппроксимаций фундаментальных зависимостей.

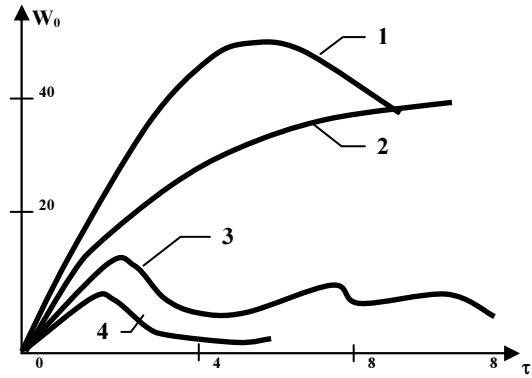
Нами получена полилинейная (многозвенная) аппроксимация степенной или экспериментальной зависимости — вписанная или описанная ломаная линия.

При этом функция упрочнения будет [1]

$$\omega(\varepsilon_i) = 1 - \sum_{k=1}^N \left[\lambda_k \prod_{i=0}^{k-1} (1 - \lambda_i) \frac{\varepsilon_i - \varepsilon_{ik}}{\varepsilon_T} \right], \quad (9)$$

где интенсивность деформации в точке излома

Уравнение движения (2) примет вид:



$$\frac{Eh}{a^2} \left[\Delta^2 (\Delta + \gamma^2) w + \frac{\partial^4 w}{\partial \xi^4} + \frac{\partial^2 \Delta^2 w}{\partial \tau^2} \right] = \Delta^2 \left(P - \frac{\partial^2 \lambda \Omega M_\xi}{\partial \xi^2} - \frac{\partial^2 \lambda \Omega M_\eta}{\partial \eta^2} \right), \quad (10)$$

Фиктивные нагрузки $M_\xi = -D \left(\frac{\partial^2 w}{\partial \xi^2} + \mu \frac{\partial^2 w}{\partial \eta^2} \right)$ $M_\eta = -D \left(\frac{\partial^2 w}{\partial \eta^2} + \mu \frac{\partial^2 w}{\partial \xi^2} \right)$ определяемые

через упругие прогибы оболочки w .

$$W_y = \frac{Pa^2}{4\pi^2 Eh} \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} \int_0^{R_k} \int_0^{\tau - \frac{R-R_k}{c}} \int_0^{\tau_1} J(\cos^2 \varphi \sqrt{\tau^2 - z^2}) J[z, (R - \bar{r}) \cos(\varphi + \bar{\theta} - \theta)] \bar{r} d\bar{r} d\varphi dz d\tau, \quad (11)$$

Для линейного упрочнения $\lambda = 1 - \frac{1}{E} \frac{cN\sigma_i}{a\varepsilon_i}$ функция упрочнения $\Omega(\eta)$ имеет вид:

$$\Omega(\eta) = (2\eta - 1)^2 (\eta + 1); \quad \eta = \frac{h}{2} \frac{\sigma_\varphi}{\sigma_i}; \quad \sigma_i = \frac{M}{W_c}$$

где W_c — момент сопротивления изгибу;

η — расстояние до зоны пластичности от нейтральной оси.

Изгибающий момент $M = M_{ypp} - \sum M_{sk}$, где M_{sk} имеют вид:

$$M_{sk} = \lambda_k (1 - \lambda_1) \dots (1 - \lambda_{k-1}) \frac{bh}{3} \left(\frac{h}{2} - \frac{3z_{sk}}{2\eta} + \frac{2z_{sk}^2}{h^3} \right), \quad (12)$$

где η - расстояние от нейтральной оси до зоны пластичности на k -ом участке; $\eta_k = z_{sk} = \frac{h}{2} \frac{\sigma_{sk}}{\sigma_y}$,

$b = c_0 t$ — расстояние до движущейся границы, h - толщина оболочки.

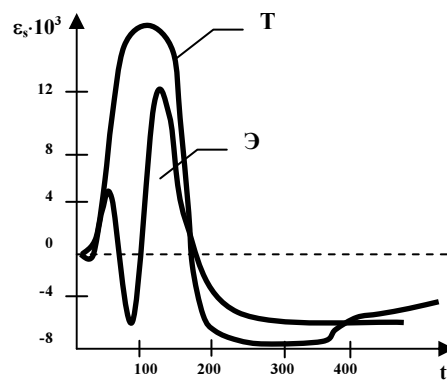
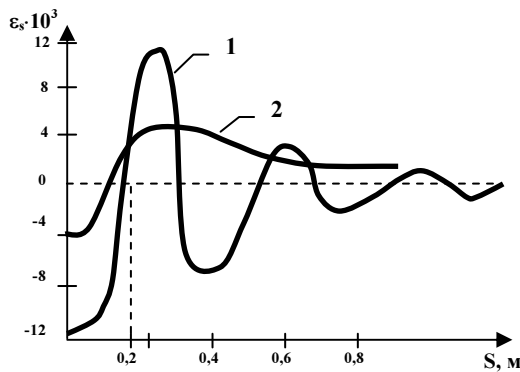


Рис. 2. Мембранные (1) и растягивающие (2) деформации по координате

Рис. 3. сопоставление расчета (Т) и эксперимента (Э) при локальном ударно-импульсном нагружении оболочки

Таким образом показано, что при локальном нагружении прогиб состоит из смятия по z , локального прогиба и прогиба, определяемого условиями закрепления преграды.

ЛИТЕРАТУРА:

1. Тимошенко С.П. Колебания в инженерном деле. — Л.-М.: Машиностроение, 1975. — 439 с.
2. Колодяжный А.В., Севрюков В.И. Ударные и импульсные воздействия на конструкции и материалы. — К.: Наук. думка, 1986. — 168 с.
3. Ильющин А.А. Пластичность. Часть I. Упругопластические деформации. — М.-Л.: Гостехиздат. — 1948. — 378 с.

4. Колодяжный А.В., Скоблик И.И. Поведение замкнутой цилиндрической оболочки при локальном импульсном нагружении. // АН УССР. Ин-т пробл. машиностроения. – Харьков, 1985. – 11 с. – Деп. В ВИНТИ 13.06.86, № 275-1388 Деп.
5. Колодяжный А.В., Скоблик И.И. Экспериментальное исследование деформированного состояния стальной цилиндрической оболочки // АН УССР. Ин-т пробл. машиностроения. – Харьков, 1985. – 14 с. – Деп. В ВИНТИ 13.01.86, № 275-1388 Деп.

БИЗЮК Валерий Васильевич — к.т.н., доцент кафедры высшей математики Харьковской национальной академии городского хозяйства

Научные интересы:

- математическое моделирование нестационарных динамических процессов;
- скоростное пластическое деформирование элементов конструкций.

КОЛОДЯЖНЫЙ Анатолий Викторович — к.т.н., вед.науч. сотрудник отдела нестационарных механических процессов Института проблем машиностроения им. А.Н. Подгорного НАН Украины

Научные интересы:

- скоростное пластическое деформирование и его технологическое применение

ЯРЕЩЕНКО Владимир Григорьевич — к.т.н., ст.науч. сотрудник отдела нестационарных механических процессов Института проблем машиностроения им. А.Н. Подгорного НАН Украины

Научные интересы:

- скоростное пластическое деформирование и его технологическое применение

